APPENDICE **A**

Soluzioni

A.1 Elementi di teoria degli insiemi

```
Esercizio 1.5.1. (1) B \subseteq A; (2) B \subseteq A; (3) B \nsubseteq A; (4) B \subseteq A.
```

Esercizio 1.5.2. (1) $B \subseteq A$; (2) $B \nsubseteq A$; (3) $B \nsubseteq A$; (4) $B \subseteq A$.

Esercizio 1.5.3. (1) $B \subseteq A$; (2) $B \nsubseteq A$; (3) $B \subseteq A$; (4) $B \nsubseteq A$.

Esercizio 1.5.4. (1) $B \nsubseteq A$; (2) B = A; (3) B = A; (4) B = A.

Esercizio 1.5.5. (1) B = A; (2) $B \subseteq A$; (3) $B \nsubseteq A$; (4) $B \subseteq A$.

Esercizio 1.5.6. (1) $B \subseteq A$; (2) $A \subseteq B$; (3) $A \not\subseteq B$ e $B \not\subseteq A$; (4) A = B.

Esercizio 1.5.7. (1) A = B; (2) A = B; (3) $A \subseteq B$; (4) $A \subseteq B$.

Esercizio 1.5.8. $\mathbb{N}_t \subseteq \mathbb{N}_2$ se e solo se t è un numero pari.

Esercizio 1.5.9. $C = B \cup \{4\}$ soddisfa la relazione $B \subsetneq C \subsetneq A$; $D = \{8k + 4 \mid k \in \mathbb{N}\}$ soddisfa le relazioni $D \subseteq A$ e $D \cap B = \emptyset$.

Esercizio 1.5.10. (1) $A \times B = \{(0, 1), (0, 2), (0, 3)\};$

(2) $A \times B = \{(1,2), (1,4), (2,2), (2,4), (3,2), (3,4)\};$

(3) $A \times B = \{ (3, n) \mid n \in \mathbb{N} \} \cup \{ (4, n) \mid n \in \mathbb{N} \} \cup \{ (5, n) \mid n \in \mathbb{N} \};$

 $(4) A \times B = \{ (z, r) \mid z \in \mathbb{Z}, r \in \mathbb{R} \}.$

Esercizio 1.5.11. $\mathbb{Z} - \mathbb{N} = \{ z \in \mathbb{Z} \mid z < 0 \}; \ \mathbb{Z} \cap \mathbb{N} = \mathbb{N}; \ \mathbb{Z} \cup \mathbb{N} = \mathbb{Z}; \ \mathbb{N} - \mathbb{Z} = \emptyset.$

Esercizio 1.5.12. $A \cap \mathbb{N} = \{ n \in \mathbb{N} \mid n > 1 \}.$

Esercizio 1.5.13. $A \cap B = \{2\}.$

Esercizio 1.5.14. $A \cap B = \{1, 2, 3\}; B - A = \{4, 5, 6, 7, 8\}.$

Esercizio 1.5.15. $A \times B = \{(-2,0), (-1,0), (0,0), (1,0), (2,0), (-2,1), (-1,1), (0,1), (1,1), (2,1)\}.$

Esercizio 1.5.16. $A \cap \mathbb{N} = A \cap \mathbb{Z} = \{2, 3\}.$

Esercizio 1.5.17. $A = \{ (n_1, n_2) \in \mathbb{N}^2 \mid n_1 \le n_2 \}.$

Esercizio 1.5.18. $\mathbb{Z}^2 - A = \{ (z, z) \mid z \in \mathbb{Z} \} \subseteq \mathbb{Z}^2$.

Esercizio 1.5.19. $C = \{0, 2/3, 1, 4/3, 2, 8/3, 3, 10/3, 4, 5, 6, 8, 10\}; A \cap B = \{2\}; A \cap C = A; B \cap C = B.$

Esercizio 1.5.20. $(A - B) \cup (B - A) = \{x \in \mathbb{R} \mid \sqrt{2} < x < 3 \text{ o } 10 \le x \le 12 \}.$

Esercizio 1.5.21. $A \cap B = \{ x \in \mathbb{R} \mid x \ge 0 \}; B - A = \{ x \in \mathbb{R} \mid x < 0 \}.$

Esercizio 1.5.22. $A \times B \times C = \{(2, -2, 0), (2, -2, 1), (2, 2, 0), (2, 2, 1), (3, -2, 0), (3, -2, 1), (3, 2, 0), (3, 2, 1)\}.$

Esercizio 1.5.23. $A \cap B = \{(0,0), (1,1)\}; A - B = A - \{(1,1)\}.$

Esercizio 1.5.24. $A \cap \mathbb{N}^2 = \{(1,1), (1,3), (1,5), (1,15), (2,1), (2,3), (2,5), (2,15), (5,1), (5,3), (5,5), (5,15), (10,1), (10,3), (10,5), (10,15)\}.$

Esercizio 1.5.25. $A^2 \cap \mathbb{N}^2 = \{(2,2), (2,3), (3,2), (3,3)\}.$

Esercizio 1.5.26. $A^2 \cap \mathbb{Z}^2 = \{(-2, -2), (-2, 2), (2, -2), (2, 2)\}.$

Esercizio 1.5.42. (1) f è suriettiva, ma non iniettiva; (2) f è biiettiva; (3) f è iniettiva, ma non suriettiva; (4) f non è né iniettiva, né suriettiva; (5) f è suriettiva, ma non iniettiva.

Esercizio 1.5.43. (1) f non è né iniettiva, né suriettiva; (2) f è suriettiva, ma non iniettiva; (3) f è iniettiva, ma non suriettiva; (4) f è biiettiva; (5) f è suriettiva, ma non iniettiva.

Esercizio 1.5.44. (1) f è iniettiva, ma non suriettiva; (2) f non è né iniettiva, né suriettiva; (3) f è iniettiva, ma non suriettiva; (4) f è biiettiva.

Esercizio 1.5.45. (1) f è biiettiva; (2) f non è né iniettiva, né suriettiva; (3) f è iniettiva, ma non suriettiva; (4) f è biiettiva.

Esercizio 1.5.46. Non esiste una tale funzione.

Esercizio 1.5.47. f è iniettiva se $a \in \mathbb{Z} - \{0\}$, per ogni $b \in \mathbb{Z}$.

Esercizio 1.5.48. f è iniettiva se e solo se $k \ge 0$.

Esercizio 1.5.49. f è biiettiva.

Esercizio 1.5.50. f non è né iniettiva, né suriettiva.

Esercizio 1.5.51. f è iniettiva, ma non suriettiva.

Esercizio 1.5.52. (1) f non è né iniettiva, né suriettiva; (2) f è biiettiva; (3) f è suriettiva, ma non iniettiva; (4) f è suriettiva, ma non iniettiva.

Esercizio 1.5.53. (1) f è biiettiva; (2) f è iniettiva, ma non suriettiva; (3) f è suriettiva, ma non iniettiva; (4) f non è né iniettiva, né suriettiva.

Esercizio 1.5.54. (1) f è iniettiva, ma non suriettiva; (2) f è biiettiva; (3) f è biiettiva; (4) f è biiettiva.

Esercizio 1.5.55. Non esiste una funzione $f: \{0, 1\} \rightarrow \{1\}$ che sia iniettiva.

Esercizio 1.5.56.
$$f(0) = 0$$
, $f(1) = 1$, $f(2) = 2$; $f(0) = 0$, $f(1) = 2$, $f(2) = 1$; $f(0) = 1$, $f(1) = 0$, $f(2) = 2$; $f(0) = 1$, $f(1) = 2$, $f(2) = 0$; $f(0) = 2$, $f(1) = 0$, $f(2) = 1$; $f(0) = 2$, $f(1) = 1$, $f(2) = 0$.

Esercizio 1.5.57. f è biiettiva.

Esercizio 1.5.58. f è suriettiva, ma non iniettiva.

Esercizio 1.5.59. f è suriettiva, ma non iniettiva; $f^{-1}(1) = \{ (z_1, z_2, z_3) \in \mathbb{Z}^3 \mid 3z_1 - z_2 + 2z_3 = 1 \}; (0, -1, 0), (1, 0, -1) \in f^{-1}(1).$

Esercizio 1.5.60. $f^{-1}(\{4,5,6\}) = \{1,2,3\}.$

Esercizio 1.5.61. $f^{-1}(\{4,5,6\}) = \{1,2,3\}; f^{-1}(\{1,2,3\}) = \{0\}.$

Esercizio 1.5.62. f è biiettiva e dunque invertibile. La sua funzione inversa $f^{-1}: 2\mathbb{Z} \to \mathbb{Z}$ è definita da $f^{-1}(z) = z/2$.

Esercizio 1.5.63. $f^{-1}((-\infty, 0]) = \{0\}.$

Esercizio 1.5.64. $f^{-1}(0) = \{ (-2z, z) \mid z \in \mathbb{Z} \}.$

Esercizio 1.5.65. $f(A) = \{-1\}.$

Esercizio 1.5.66. Im $f = 2\mathbb{Z} \times 3\mathbb{Z}$.

Esercizio 1.5.67. $f^{-1}(\{-1,3\}) = \{(-1,1), (1,-1), (-3,-1), (-1,-3), (1,3), (3,1)\}.$

Esercizio 1.5.68. $f^{-1}(\{3,4,5,6,7\}) = \{-2,2\}.$

Esercizio 1.5.69. Se $A = \{(0,0)\}$, allora $f^{-1}(A) = \emptyset$.

Esercizio 1.5.71. $f \circ g = g \circ f$.

Esercizio 1.5.72. $f \circ g \neq g \circ f$.

Esercizio 1.5.73. f non è invertibile.

Esercizio 1.5.74. f non è invertibile; $f^{-1}(\{0,1,2\}) = \{0,1\}$.

Esercizio 1.5.75. $(f \circ f)(z) = z$, $(g \circ g)(z) = z^4$, $(f \circ g)(z) = -z^2$ e $(g \circ f)(z) = z^2$, per ogni $z \in \mathbb{Z}$; $f \circ f$ è iniettiva; $g \circ g$, $f \circ g$ e $g \circ f$ non sono iniettive.

Esercizio 1.5.76. f è biiettiva; g non è biiettiva.

Esercizio 1.5.77. $f(a) = \log_2(a)$ per ogni $a \in A$; $f^{-1} : \mathbb{N} \to A$ è definita da $f^{-1}(n) = 2^n$, per ogni $n \in \mathbb{N}$.

Esercizio 1.5.78.

$$f^{-1}(0) = \{ (x,0) \mid x \in \mathbb{R} \} \cup \{ (0,x) \mid x \in \mathbb{R} \} = \{ x, y \in \mathbb{R}^2 \mid x = 0 \text{ o } y = 0 \}.$$

Esercizio 1.5.79. (1) (A, +) non è un sottomagma; (2) (A, +) è un sottomagma; (3) (A, +) è un sottomagma; (4) (A, +) non è un sottomagma; (5) (A, +) non è un sottomagma; (6) (A, +) è un sottomagma.

Esercizio 1.5.80. (1) (B, +) non è un sottomagma; (2) (B, +) è un sottomagma; (3) (B, +) non è un sottomagma; (4) (B, +) è un sottomagma; (5) (B, +) non è un sottomagma; (6) (B, +) non è un sottomagma.

Esercizio 1.5.81. (1) (A, \cdot) è un sottomagma; (2) (A, \cdot) è un sottomagma; (3) (A, \cdot) non è un sottomagma; (4) (A, \cdot) non è un sottomagma; (5) (A, \cdot) non è un sottomagma; (6) (A, \cdot) è un sottomagma.

Esercizio 1.5.82. (1) * non è commutativa; (2) * è commutativa; (3) * è commutativa; (4) * non è commutativa.

Esercizio 1.5.83. (1) * non è associativa; (2) * non è associativa; (3) * è associativa; (4) * non è associativa.

Esercizio 1.5.84. (\mathbb{Q}, \odot) ammette un elemento neutro, che è dato da 1/6.

Esercizio 1.5.85. (\mathbb{Z}, \odot) non ammette un elemento neutro.

Esercizio 1.5.86. (\mathbb{Z},\cdot) non è un gruppo.

Esercizio 1.5.87. (\mathbb{Q}^*, \odot) non è un gruppo.

Esercizio 1.5.88. $(\mathbb{Z}, *)$ è un gruppo commutativo.

Esercizio 1.5.89. (A, \odot) è un gruppo commutativo.

Esercizio 1.5.91. $(\mathbb{Q}, *)$ non è un gruppo.

A.2 Spazi vettoriali

Esercizio 2.4.1. (\mathbb{R}^3 , +, *) è uno spazio vettoriale.

Esercizio 2.4.2. $(\mathbb{Q}, +, \cdot)$ non è uno spazio vettoriale.

Esercizio 2.4.4. (A, +, *) non è uno spazio vettoriale.

Esercizio 2.4.5. (1) (0, 1, 1); (2) (-1, 6, 10); (3) (4, -1, 3); (4) (-1, 3, -1).

Esercizio 2.4.6. (1) (5, 13, 9); (2) (6, 10, 10); (3) (9, 5, 17); (4) (5, -5, 7).

Esercizio 2.4.7. (1) (5, 7, -1, 5); (2) (8, 5, -18, 16); (3) (9, 9, 4, 5); (4) (-9, -10, 24, -21).

Esercizio 2.4.8. (1) (1, -6, -4, 2); (2) (3, 11, -1, -1); (3) (10, 1, 18, -3); (4) (-4, 1, -16, 2).

Esercizio 2.4.9. (1) $[(-1, -3)]_{\mathcal{B}} = (-5, 2);$ (2) $[(7, 10)]_{\mathcal{B}} = (13, -3);$ (3) $[(1, 4)]_{\mathcal{B}} = (7, -3).$

Esercizio 2.4.10. (1) $[(-2,-1)]_{\mathcal{B}} = (2,-3);$ (2) $[(-3,2)]_{\mathcal{B}} = (3,-1);$ (3) $[(-2,4)]_{\mathcal{B}} = (2,2).$

Esercizio 2.4.11. (1) $[(-3,3)]_{\mathcal{B}} = (1,-2);$ (2) $[(3,-7)]_{\mathcal{B}} = (-3,4);$ (3) $[(3,0)]_{\mathcal{B}} = (1/2,1/2).$

Esercizio 2.4.12. (1) $[(5,-5)]_{\mathcal{B}} = (-1,3);$ (2) $[(-1,3)]_{\mathcal{B}} = (1,-1);$ (3) $[(3,-4)]_{\mathcal{B}} = (-1,2).$

Esercizio 2.4.13. (1) $[(1,0,1)]_{\mathcal{B}} = (1,-1,1);$ (2) $[(3,3,2)]_{\mathcal{B}} = (2,1,0);$ (3) $[(-4,-3,-2)]_{\mathcal{B}} = (-2,-1,-1).$

Esercizio 2.4.14. (1) $[(2,0,3)]_{\mathcal{B}} = (1,1,1);$ (2) $[(-3,3,-2)]_{\mathcal{B}} = (-2,-1,1);$ (3) $[(4,-5,1)]_{\mathcal{B}} = (2,2,-3).$

Esercizio 2.4.15. (1) $[(-3,1,-3)]_{\mathcal{B}} = (-1,-1,1);$ (2) $[(2,2,1)]_{\mathcal{B}} = (1,0,2);$ (3) $[(1,1,1)]_{\mathcal{B}} = (1/3,1/3,1).$

Esercizio 2.4.16. (1) $[(2,1,-1)]_{\mathcal{B}} = (1,1,-1);$ (2) $[(0,-1,0)]_{\mathcal{B}} = (1/4,0,-3/4);$ (3) $[(-8,3,-1)]_{\mathcal{B}} = (-2,1,-2).$

Esercizio 2.4.17. (1) $[(1,0,1,1)]_{\mathcal{B}} = (1,-1,1,0);$ (2) $[(1,1,0,1)]_{\mathcal{B}} = (1,0,0,1);$ (3) $[(0,-1,0,1)]_{\mathcal{B}} = (0,-1,0,1).$

Esercizio 2.4.18. (1) $[(1,1,2,0)]_{\mathcal{B}} = (1,0,1,1);$ (2) $[(-1,1,1,1)]_{\mathcal{B}} = (0,-1,1,0);$ (3) $[(1,1,1,-3)]_{\mathcal{B}} = (1,0,-1,2).$

Esercizio 2.4.19. (1) $\mathbf{w}_1 \in \langle \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2 \rangle$; (2) $\mathbf{w}_2 \notin \langle \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2 \rangle$; (3) $\mathbf{w}_3 \in \langle \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2 \rangle$; (4) $\mathbf{w}_4 \in \langle \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2 \rangle$; (5) $\mathbf{w}_5 \notin \langle \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2 \rangle$.

Esercizio 2.4.20. (1) $\mathbf{w}_1 \in \langle \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2 \rangle$; (2) $\mathbf{w}_2 \notin \langle \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2 \rangle$; (3) $\mathbf{w}_3 \notin \langle \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2 \rangle$; (4) $\mathbf{w}_4 \in \langle \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2 \rangle$; (5) $\mathbf{w}_5 \in \langle \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2 \rangle$.

Esercizio 2.4.21. (1) $\mathbf{w}_1 \in \langle \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3 \rangle$; (2) $\mathbf{w}_2 \in \langle \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3 \rangle$; (3) $\mathbf{w}_3 \notin \langle \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3 \rangle$; (4) $\mathbf{w}_4 \in \langle \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2 \rangle$; (5) $\mathbf{w}_5 \in \langle \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2 \rangle$.

Esercizio 2.4.22. (1) $\mathbf{w}_1 \in \langle \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3 \rangle$; (2) $\mathbf{w}_2 \notin \langle \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3 \rangle$; (3) $\mathbf{w}_3 \notin \langle \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3 \rangle$; (4) $\mathbf{w}_4 \notin \langle \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2 \rangle$; (5) $\mathbf{w}_5 \notin \langle \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2 \rangle$.

Esercizio 2.4.23. (1) $\mathbf{w}_1 \notin \langle \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3, \mathbf{v}_4 \rangle$; (2) $\mathbf{w}_2 \notin \langle \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3, \mathbf{v}_4 \rangle$; (3) $\mathbf{w}_3 \in \langle \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3 \rangle$; (4) $\mathbf{w}_4 \in \langle \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2 \rangle$.

Esercizio 2.4.24. (1) $q_1(x) \in \langle p_1(x), p_2(x), p_3(x) \rangle$; (2) $q_2(x) \notin \langle p_1(x), p_2(x), p_3(x) \rangle$; (3) $q_3(x) \notin \langle p_1(x), p_2(x), p_3(x) \rangle$; (4) $q_4(x) \in \langle p_1(x), p_2(x), p_3(x) \rangle$.

Esercizio 2.4.25. (1) A_1 non è chiuso rispetto alla somma di vettori; (2) A_2 è chiuso rispetto alla somma di vettori; (3) A_3 è chiuso rispetto alla somma di vettori; (4) A_4 non è chiuso rispetto alla somma di vettori.

Esercizio 2.4.26. (1) B_1 non è chiuso rispetto alla somma di vettori; (2) B_2 è chiuso rispetto alla somma di vettori; (3) B_3 è chiuso rispetto alla somma di vettori; (4) B_4 è chiuso rispetto alla somma di vettori.

Esercizio 2.4.27. (1) C_1 è chiuso rispetto alla somma di vettori; (2) C_2 è chiuso rispetto alla somma di vettori; (3) C_3 non è chiuso rispetto alla somma di vettori; (4) C_4 è chiuso rispetto alla somma di vettori.

Esercizio 2.4.28. (1) A_1 è chiuso rispetto al prodotto per scalare; (2) A_2 non è chiuso rispetto al prodotto per scalare; (3) A_3 non è chiuso rispetto al prodotto per scalare; (4) A_4 è chiuso rispetto al prodotto per scalare.

Esercizio 2.4.29. (1) B_1 non è chiuso rispetto al prodotto per scalare; (2) B_2 non è chiuso rispetto al prodotto per scalare; (3) B_3 non è chiuso rispetto al prodotto per scalare; (4) B_4 è chiuso rispetto al prodotto per scalare.

Esercizio 2.4.30. (1) C_1 non è chiuso rispetto al prodotto per scalare; (2) C_2 è chiuso rispetto al prodotto per scalare; (3) C_3 è chiuso rispetto al prodotto per scalare; (4) C_4 non è chiuso rispetto al prodotto per scalare.

Esercizio 2.4.31. (1) A_1 è un sottospazio vettoriale di \mathbb{R}^2 ; (2) A_2 è un sottospazio vettoriale di \mathbb{R}^2 ; (3) A_3 non è un sottospazio vettoriale di \mathbb{R}^2 .

Esercizio 2.4.32. (1) B_1 non è un sottospazio vettoriale di \mathbb{R}^2 ; (2) B_2 è un sottospazio vettoriale di \mathbb{R}^2 ; (3) B_3 non è un sottospazio vettoriale di \mathbb{R}^2 .

Esercizio 2.4.33. (1) C_1 non è un sottospazio vettoriale di \mathbb{R}^2 ; (2) C_2 è un sottospazio vettoriale di \mathbb{R}^2 ; (3) C_3 è un sottospazio vettoriale di \mathbb{R}^2 .

Esercizio 2.4.34. (1) D_1 è un sottospazio vettoriale di \mathbb{R}^2 ; (2) D_2 è un sottospazio vettoriale di \mathbb{R}^2 ; (3) D_3 è un sottospazio vettoriale di \mathbb{R}^2 .

Esercizio 2.4.35. (1) A_1 è un sottospazio vettoriale di $\mathbb{R}_1[t]$; (2) A_2 è un sottospazio vettoriale di $\mathbb{R}_1[t]$; (3) A_3 non è un sottospazio vettoriale di $\mathbb{R}_1[t]$.

Esercizio 2.4.36. (1) B_1 è un sottospazio vettoriale di $\mathbb{R}_1[t]$; (2) B_2 è un sottospazio vettoriale di $\mathbb{R}_1[t]$; (3) B_3 non è un sottospazio vettoriale di $\mathbb{R}_1[t]$.

Esercizio 2.4.38. *S* è un sottospazio vettoriale di \mathbb{R}^3 .

Esercizio 2.4.39. T è un sottospazio vettoriale di \mathbb{R}^3 .

Esercizio 2.4.40. U è un sottospazio vettoriale di \mathbb{R}^3 .

Esercizio 2.4.41. *W* non è un sottospazio vettoriale di \mathbb{R}^3 .

Esercizio 2.4.42. Z non è un sottospazio vettoriale di \mathbb{R}^3 .

Esercizio 2.4.43. S è un sottospazio vettoriale di \mathbb{R}^4 .

Esercizio 2.4.44. T non è un sottospazio vettoriale di \mathbb{R}^4 .

Esercizio 2.4.45. U è un sottospazio vettoriale di \mathbb{R}^4 .

Esercizio 2.4.46. Z non è un sottospazio vettoriale di \mathbb{R}^4 .

Esercizio 2.4.47. *A* è un sottospazio vettoriale di \mathbb{R}^2 ; una base di *A* è data da $\mathcal{B} = \{(0,1)\}.$

Esercizio 2.4.48. *B* non è un sottospazio vettoriale di \mathbb{R}^2 .

Esercizio 2.4.49. U è un sottospazio vettoriale di \mathbb{R}^3 ; una base di U è data da $\mathcal{B} = \{(1, 1, 0), (2, 0, -1)\}.$

Esercizio 2.4.50. *W* non è un sottospazio vettoriale di \mathbb{R}^3 .

Esercizio 2.4.51. T è un sottospazio vettoriale di \mathbb{R}^3 ; una base di T è data da $\mathcal{B} = \{(1, -1, 1)\}.$

Esercizio 2.4.52. T non è un sottospazio vettoriale di \mathbb{R}^3 .

Esercizio 2.4.53. T è un sottospazio vettoriale di \mathbb{R}^4 ; una base di T è data da $\mathcal{B} = \{(3,4,1,0),(1,1,0,1)\}.$

Esercizio 2.4.54. *W* non è un sottospazio vettoriale di \mathbb{R}^4 .

Esercizio 2.4.55. Z non è un sottospazio vettoriale di \mathbb{R}^4 .

Esercizio 2.4.56. W è un sottospazio vettoriale di $\mathbb{R}_3[x]$; una base di W è data da $\mathcal{B} = \{(x^2, x, 1)\}.$

Esercizio 2.4.57. v_1 e v_2 sono linearmente indipendenti.

Esercizio 2.4.58. v_1 e v_2 sono linearmente indipendenti.

Esercizio 2.4.59. \mathbf{v}_1 e \mathbf{v}_2 sono linearmente dipendenti; una base dello spazio $\langle \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2 \rangle$ è data da $\{\mathbf{v}_1\}$.

Esercizio 2.4.60. \mathbf{v}_1 e \mathbf{v}_2 sono linearmente dipendenti; una base dello spazio $\langle \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2 \rangle$ è $\mathcal{B} = \{\mathbf{v}_1\}$.

Esercizio 2.4.61. v_1 e v_2 sono linearmente indipendenti.

Esercizio 2.4.62. $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3$ sono linearmente dipendenti; una base dello spazio $\langle \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3 \rangle$ è $\mathcal{B} = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2\}$.

Esercizio 2.4.63. $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3$ sono linearmente dipendenti; una base dello spazio $\langle \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3 \rangle$ è data da $\mathcal{B} = \{\mathbf{v}_1\}$.

Esercizio 2.4.64. Se $k \neq 8$, allora \mathbf{v}_1 e \mathbf{v}_2 sono linearmente indipendenti; se k = 8, allora \mathbf{v}_1 e \mathbf{v}_2 sono linearmente dipendenti e una base dello spazio $\langle \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2 \rangle$ è data da $\mathcal{B} = \{\mathbf{v}_1\}$.

Esercizio 2.4.65. \mathbf{v}_1 e \mathbf{v}_2 sono linearmente indipendenti per ogni $k \in \mathbb{R}$.

Esercizio 2.4.66. \mathbf{v}_1 e \mathbf{v}_2 sono linearmente dipendenti per ogni $k \in \mathbb{R}$; una base dello spazio $\langle \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2 \rangle$ è data da $\mathcal{B} = \{\mathbf{v}_2\}$.

Esercizio 2.4.67. \mathbf{v}_1 e \mathbf{v}_2 sono linearmente dipendenti per ogni $k \in \mathbb{R}$; una base dello spazio $\langle \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2 \rangle$ è data da $\mathcal{B} = \{\mathbf{v}_1\}$.

Esercizio 2.4.68. $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3$ sono linearmente dipendenti; una base dello spazio $\langle \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3 \rangle$ è data da $\mathcal{B} = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2\}$.

Esercizio 2.4.69. v_1, v_2, v_3 sono linearmente indipendenti.

Esercizio 2.4.70. $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3$ sono linearmente dipendenti; una base dello spazio $\langle \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3 \rangle$ è data da $\mathcal{B} = \{\mathbf{v}_1\}$.

Esercizio 2.4.71. $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3$ sono linearmente dipendenti; una base dello spazio $\langle \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3 \rangle$ è data da $\mathcal{B} = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2\}$.

Esercizio 2.4.72. v_1, v_2, v_3 sono linearmente indipendenti.

Esercizio 2.4.73. $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3$ sono linearmente dipendenti; una base dello spazio $\langle \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3 \rangle$ è data da $\mathcal{B} = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2\}$.

Esercizio 2.4.74. $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3$ sono linearmente dipendenti; una base dello spazio $\langle \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3 \rangle$ è data da $\mathcal{B} = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2\}$.

Esercizio 2.4.75. Se $k \neq 4$, allora $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3$ sono linearmente indipendenti; se k = 4, allora $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3$ sono linearmente dipendenti e una base dello spazio $\langle \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3 \rangle$ è data da $\mathcal{B} = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2\}$.

Esercizio 2.4.76. Se $k \neq 0$, allora $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3$ sono linearmente indipendenti; se k = 0, allora $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3$ sono linearmente dipendenti e una base dello spazio $\langle \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3 \rangle$ è data da $\mathcal{B} = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2\}$.

Esercizio 2.4.77. Se $k \neq 2$, allora $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3$ sono linearmente indipendenti; se k = 2, allora $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3$ sono linearmente dipendenti e una base dello spazio $\langle \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3 \rangle$ è data da $\mathcal{B} = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2\}$.

Esercizio 2.4.78. $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3$ sono linearmente indipendenti per ogni $k \in \mathbb{R}$.

Esercizio 2.4.79. Se $k \neq 2$, allora $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3$ sono linearmente indipendenti; se k = 2, allora $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3$ sono linearmente dipendenti e una base dello spazio $\langle \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3 \rangle$ è $\mathcal{B} = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2\}$.

Esercizio 2.4.80. Una base di U è data da $\mathcal{B} = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2\}$; dato $\mathbf{e}_3 = (0, 0, 1)$, l'insieme $\mathcal{B}' = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{e}_3\}$ è un suo completamento a una base di \mathbb{R}^3 .

Esercizio 2.4.81. Una base di W è data da $\mathcal{B} = \{\mathbf{v}_1\}$. Dati $\mathbf{e}_2 = (0, 1, 0)$ e $\mathbf{e}_3 = (0, 0, 1)$, l'insieme $\mathcal{B}' = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3\}$ è un suo completamento a una base di \mathbb{R}^3 .

Esercizio 2.4.82. Una base di Z è data da $\mathcal{B} = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_3\}$. Dati $\mathbf{e}_2 = (0, 1, 0)$ e $\mathbf{e}_3 = (0, 0, 1)$, l'insieme $\mathcal{B}' = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3\}$ è un suo completamento a una base di \mathbb{R}^3 .

Esercizio 2.4.83. $\{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3\}$ è un insieme di 3 vettori linearmente indipendenti e, quindi, corrisponde a una base di \mathbb{R}^3 .

Esercizio 2.4.84. Una base di T è data da $\mathcal{B} = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2\}$. Dato $\mathbf{e}_3 = (0, 0, 1)$, l'insieme $\mathcal{B}' = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{e}_3\}$ è un suo completamento a una base di \mathbb{R}^3 .

Esercizio 2.4.85. Una base di U è data da $\mathcal{B} = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3\}$. Dato $\mathbf{e}_4 = (0, 0, 0, 1)$, l'insieme $\mathcal{B}' = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3, \mathbf{e}_4\}$ è un suo completamento a una base di \mathbb{R}^4 .

Esercizio 2.4.86. Una base di U è data da $\mathcal{B} = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_4\}$. Dato $\mathbf{e}_3 = (0, 0, 1, 0)$, l'insieme $\mathcal{B}' = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{e}_3, \mathbf{v}_4\}$ è un suo completamento a una base di \mathbb{R}^4 .

A.3 Matrici 9

Esercizio 2.4.87. Una base di S è data da $\mathcal{B} = \{p_1(t), p_2(t)\}$. Dato $q_1(t) = t$, l'insieme $\mathcal{B}' = \{p_1(t), p_2(t), q_1(t)\}$ è un suo completamento a una base di $\mathbb{R}_2[t]$.

Esercizio 2.4.88. Una base di S è data da $\mathcal{B} = \{p_1(t), p_2(t), p_4(t)\}$. Dato $q_0(t) = 1$, l'insieme $\mathcal{B}' = \{p_1(t), p_2(t), p_4(t), q_0(t)\}$ è un suo completamento a una base di $\mathbb{R}_3[t]$.

Esercizio 2.4.89. dim $(U_1 \cap U_2) = 0$; l'insieme vuoto \emptyset è una base di $U_1 \cap U_2$.

Esercizio 2.4.90. dim $(U_1 \cap U_2) = 1$; $\mathcal{B} = \{(1, -1, -1)\}$ è una base di $U_1 \cap U_2$.

Esercizio 2.4.91. dim $(U_1 \cap U_2) = 1$; $\mathcal{B} = \{(2, -3, 2)\}$ è una base di $U_1 \cap U_2$.

Esercizio 2.4.92. dim $(W_1 \cap W_2) = 1$; $\mathcal{B} = \{(1, 1, 1)\}$ è una base di $W_1 \cap W_2$.

Esercizio 2.4.93. dim $(W_1 \cap W_2) = 1$; $\mathcal{B} = \{(-1, 1, -3)\}$ è una base di $W_1 \cap W_2$.

Esercizio 2.4.94. dim $(W_1 \cap W_2) = 1$; $\mathcal{B} = \{(3,0,1)\}$ è una base di $W_1 \cap W_2$.

Esercizio 2.4.95. dim $(T_1 \cap T_2) = 1$; dim $(T_1 + T_2) = 3$; $\mathcal{B} = \{(1, 1, -1, 1)\}$ è una base di $T_1 \cap T_2$; $\mathcal{B}' = \{(1, 0, 0, 1), (0, 1, 0, 1), (1, 1, -1, 1)\}$ è una base di $T_1 + T_2$.

Esercizio 2.4.96. dim $(U_1 \cap U_2) = 1$; dim $(U_1 + U_2) = 4$; $\mathcal{B} = \{(2, 2, -1, -1)\}$ è una base di $U_1 \cap U_2$; \mathcal{E}_4 è una base di $U_1 + U_2$.

Esercizio 2.4.97. $\dim(U_1 \cap U_2) = 2$; $\dim(U_1 + U_2) = 4$; $\mathcal{B} = \{(2, -1, 1, 0), (0, 1, 0, -1)\}$ è una base di $U_1 \cap U_2$; \mathcal{E}_4 è una base di $U_1 + U_2$.

Esercizio 2.4.98. dim $(T_1 \cap T_2) = 1$; dim $(T_1 + T_2) = 3$; $\mathcal{B} = \{(1, 0, -2, -1)\}$ è una base di $T_1 \cap T_2$; $\mathcal{B}' = \{(0, 1, 0, 0), (1, 1, -1, 0), (1, 0, -2, -1)\}$ è una base di $T_1 + T_2$.

Esercizio 2.4.99. dim $(W_1 \cap W_2) = 1$; dim $(W_1 + W_2)$; $\mathcal{B} = \{(0, -1, 1, -2)\}$ è una base di $W_1 \cap W_2$; $\mathcal{B}' = \{(1, -1, 1, 0), (0, -1, 2, 2), (0, -1, 1, 2)\}$ è una base di $W_1 + W_2$.

Esercizio 2.4.100. dim $(S_1 \cap S_2) = 2$; dim $(S_1 + S_2) = 4$; $\mathcal{B} = \{t^3 - t, t^2 - 1\}$ è una base di $S_1 \cap S_2$; $\mathcal{B}' = \{t^3, t^2, t, 1\}$ è una base di $S_1 + S_2$.

A.3 Matrici

Esercizio 3.3.1. *S* è un sottospazio vettoriale di $\mathbb{R}^{2,2}$.

Esercizio 3.3.2. T è un sottospazio vettoriale di $\mathbb{R}^{2,2}$.

Esercizio 3.3.3. *U* non è un sottospazio vettoriale di $\mathbb{R}^{2,2}$.

Esercizio 3.3.4. S è un sottospazio vettoriale di $\mathbb{R}^{2,3}$.

Esercizio 3.3.5. *T* non è un sottospazio vettoriale di $\mathbb{R}^{2,3}$.

Esercizio 3.3.6. *U* non è un sottospazio vettoriale di $\mathbb{R}^{2,3}$.

Esercizio 3.3.7. *S* è un sottospazio vettoriale di $\mathbb{R}^{2,3}$.

Esercizio 3.3.8. T è un sottospazio vettoriale di $\mathbb{R}^{3,2}$.

Esercizio 3.3.9. U non è un sottospazio vettoriale di $\mathbb{R}^{3,2}$.

Esercizio 3.3.10. T è un sottospazio vettoriale di $\mathbb{R}^{2,2}$; dim T=2; una base di T è

$$\mathcal{B} = \left\{ \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right\}.$$

Esercizio 3.3.11. U è un sottospazio vettoriale di $\mathbb{R}^{2,2}$; dim U=1; una base di U è

$$\mathcal{B} = \left\{ \begin{pmatrix} 10 & 3 \\ -2 & -1 \end{pmatrix} \right\}.$$

Esercizio 3.3.12. *W* non è un sottospazio vettoriale di $\mathbb{R}^{2,2}$.

Esercizio 3.3.13. Z è un sottospazio vettoriale di $\mathbb{R}^{2,3}$; dim Z=2; una base di Z è

$$\mathcal{B} = \left\{ \begin{pmatrix} 8 & 3 & -1 \\ -1 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 6 & 2 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \right\}.$$

Esercizio 3.3.14.

$${}^{\mathrm{t}}A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -2 & 0 \end{pmatrix}, \quad {}^{\mathrm{t}}B = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 4 & -3 \end{pmatrix}, \quad {}^{\mathrm{t}}C = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}.$$

Esercizio 3.3.15.

$${}^{\mathsf{t}}A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 6 \\ 2 & 4 \end{pmatrix}, \quad {}^{\mathsf{t}}B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 3 & 3 & 6 \end{pmatrix}, \quad {}^{\mathsf{t}}C = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 4 & 5 \\ 8 & 9 & 9 \end{pmatrix}.$$

Esercizio 3.3.16.

$${}^{t}A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad {}^{t}B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & 2 & 2 \\ 3 & 3 & 3 \\ 4 & 4 & 4 \end{pmatrix}, \quad {}^{t}C = \begin{pmatrix} 7 & 6 & 1 & 2 \\ 1 & 5 & 1 & 2 \\ 2 & 4 & 1 & 4 \end{pmatrix}.$$

Esercizio 3.3.17.

$$AB = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad BA = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -2 & 0 \end{pmatrix}, \quad BC = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -4 & 0 \end{pmatrix}, \quad AC = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Esercizio 3.3.18.

$$A^{\mathsf{t}}B = \begin{pmatrix} 4 & -5 \\ 4 & -7 \end{pmatrix}, \quad BA = \begin{pmatrix} 4 & 4 \\ -5 & -7 \end{pmatrix}, \quad B^{\mathsf{t}}C = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -3 & 0 \end{pmatrix}, \quad AC = \begin{pmatrix} -1 & 5 \\ 5 & -1 \end{pmatrix}.$$

Esercizio 3.3.19.

$${}^{t}AB = \begin{pmatrix} -8 & 10 \\ -10 & 12 \end{pmatrix}, \quad {}^{t}BC = \begin{pmatrix} 10 & 2 \\ -16 & -4 \end{pmatrix}, \quad {}^{t}CA = \begin{pmatrix} -2 & 0 \\ 2 & 4 \end{pmatrix},$$

$${}^{t}BA = \begin{pmatrix} -8 & -10 \\ 10 & 12 \end{pmatrix}.$$

A.3 Matrici 11

Esercizio 3.3.20.

$$A^2 + {}^{\mathrm{t}}BC = \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ -2 & 0 \end{pmatrix}, \quad {}^{\mathrm{t}}AB + C^2 = \begin{pmatrix} 5 & -2 \\ -3 & 2 \end{pmatrix}.$$

Esercizio 3.3.21.

$$A^{t}B + C^{2} = \begin{pmatrix} 5 & 4 \\ 0 & 5 \end{pmatrix}, \quad {}^{t}BA + D^{2} = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 3 \\ 2 & 3 & 3 \\ 1 & 1 & 3 \end{pmatrix}.$$

Esercizio 3.3.22.

$$A^{\mathsf{t}}A + B^{\mathsf{t}}B + C^2 = \begin{pmatrix} 3 & -1 & 0 \\ -1 & 5 & 1 \\ 0 & 1 & 3 \end{pmatrix}.$$

Esercizio 3.3.23.

$$A(B+C) + C^{t}CC = \begin{pmatrix} 3 & 1 & -3 \\ -3 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Esercizio 3.3.24.

$$A^2B + 2AB + B^{\mathsf{t}}CC - B = \begin{pmatrix} -3 & -11 & 13 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Esercizio 3.3.25. Una base di $\mathcal{R}(A)$ è $\mathcal{B} = \{(1, 1, 2), (0, 1, 2)\};$ una base di $\mathcal{C}(A)$ è $\mathcal{B}' = \{(1, 0), (1, 1)\}.$

Esercizio 3.3.26. Una base di $\mathcal{R}(B)$ è $\mathcal{B} = \{(1, 2, -1)\}$; una base di $\mathcal{C}(B)$ è $\mathcal{B}' = \{(1, 0)\}$.

Esercizio 3.3.27. Una base di $\mathcal{R}(C)$ è $\mathcal{B} = \{(0,1,0), (1,0,1)\};$ una base di $\mathcal{C}(C)$ è $\mathcal{B}' = \{(0,1,0), (1,0,1)\}.$

Esercizio 3.3.28. Una base di $\mathcal{R}(D)$ è $\mathcal{B} = \{(3, -6, 1), (2, -4, 1)\}$; una base di $\mathcal{C}(D)$ è $\mathcal{B}' = \{(3, 2, 1), (1, 1, 0)\}$.

Esercizio 3.3.29. Una base di $\mathcal{R}(E)$ è $\mathcal{B} = \{(1, -2, 3)\}$; una base di $\mathcal{C}(E)$ è $\mathcal{B}' = \{(1, -2, 1)\}$.

Esercizio 3.3.30. Una base di $\mathcal{R}(A)$ è $\mathcal{B} = \{(1, -1, 4), (0, 2, 1), (0, 0, 3)\};$ una base di $\mathcal{C}(A)$ è $\mathcal{B}' = \{(1, 0, 0), (-1, 2, 0), (4, 1, 3)\}.$

Esercizio 3.3.31. Una base di $\mathcal{R}(B)$ è $\mathcal{B} = \{(1, -1, 1, -1), (1, 2, 1, 2)\};$ una base di $\mathcal{C}(B)$ è $\mathcal{B}' = \{(1, 1, 2), (-1, 2, 1)\}.$

Esercizio 3.3.32. Una base di $\mathcal{R}(C)$ è $\mathcal{B} = \{(1,4,-3,1), (1,2,-1,2), (2,8,-6,1)\};$ una base di $\mathcal{C}(C)$ è $\mathcal{B}' = \mathcal{E}_3$.

Esercizio 3.3.33. Una base di $\mathcal{R}(D)$ è $\mathcal{B} = \{(1, -1, -1), (2, -1, 1)\};$ una base di $\mathcal{C}(D)$ è $\mathcal{B}' = \{(1, 2, -1, 0), (-1, -1, 0, -1)\}.$

Esercizio 3.3.34. Una base di $\mathcal{R}(E)$ è $\mathcal{B} = \{(2,2,3,3), (-1,-1,2,2), (0,1,1,0)\};$ una base di $\mathcal{C}(E)$ è $\mathcal{B}' = \{(2,-1,7,0), (2,-1,7,1), (3,2,0,1)\}.$

Esercizio 3.3.35. A è triangolare superiore se e solo se k = 2; B non è triangolare superiore per alcun $k \in \mathbb{R}$; C è triangolare superiore se e solo se k = 0.

Esercizio 3.3.36. D è triangolare superiore se e solo se k = 1; E è triangolare superiore se e solo se k = 0; E non è triangolare superiore per alcun E0.

Esercizio 3.3.37. A è triangolare inferiore se e solo se k = 0; B è triangolare inferiore se e solo se k = -1; C è triangolare inferiore se e solo se k = 1.

Esercizio 3.3.38. D non è triangolare inferiore per alcun $k \in \mathbb{R}$; E è triangolare inferiore se e solo se k = 0; E non è triangolare inferiore per alcun E infer

Esercizio 3.3.39. A è diagonale se e solo se k=2; B non è diagonale per alcun $k \in \mathbb{R}$; C è diagonale per ogni $k \in \mathbb{R}$.

Esercizio 3.3.40. D è diagonale se e solo se k = -1; E non è diagonale per alcun $k \in \mathbb{R}$.

Esercizio 3.3.41. A è simmetrica se e solo se k = 2; B è simmetrica se e solo se k = 4.

Esercizio 3.3.42. C è simmetrica se e solo se k = -2 o k = 2; D non è sim-metrica per alcun $k \in \mathbb{R}$.

Esercizio 3.3.43. A è antisimmetrica se e solo se k = 1; B non è antisimmetrica per alcun $k \in \mathbb{R}$.

Esercizio 3.3.44. C è antisimmetrica se e solo se k = -1; D è antisimmetrica per ogni $k \in \mathbb{R}$.

Esercizio 3.3.45. Una matrice B tale che $AB \neq BA$ è data da

$$B = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Esercizio 3.3.46. A è idempotente; B è idempotente; C non è idempotente.

Esercizio 3.3.47. A è idempotente; B è idempotente; C è idempotente.

Esercizio 3.3.48. A è idempotente; B non è idempotente; C non è idempotente.

Esercizio 3.3.50. A è idempotente se e solo se k = 1.

Esercizio 3.3.51. *B* è idempotente se e solo se k = 0 o k = 1.

Esercizio 3.3.53. Per ogni $m \in \mathbb{N}$,

$$B^m = \left(\begin{array}{ccc} 1 & 0 & m \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{array} \right).$$

Esercizio 3.3.54. l'indice di nilpotenza di $C \ge 2$.

Esercizio 3.3.55. l'indice di nilpotenza di D
in 3.

Esercizio 3.3.58. *C* è nilpotente e il suo indice di nilpotenza è 3.

A.3 Matrici 13

Esercizio 3.3.59. *D* non è nilpotente.

Esercizio 3.3.60. *E* è nilpotente e il suo indice di nilpotenza è 4.

Esercizio 3.3.61. T_1 è un sottospazio vettoriale di $\mathbb{R}^{n,n}$.

Esercizio 3.3.62. T_2 è un sottospazio vettoriale di $\mathbb{R}^{n,n}$.

Esercizio 3.3.63. D è un sottospazio vettoriale di $\mathbb{R}^{n,n}$.

Esercizio 3.3.64. *S* è un sottospazio vettoriale di $\mathbb{R}^{n,n}$.

Esercizio 3.3.65. Z è un sottospazio vettoriale di $\mathbb{R}^{n,n}$.

Esercizio 3.3.66. *V* non è un sottospazio vettoriale di $\mathbb{R}^{2,2}$.

Esercizio 3.3.67. W non è un sottospazio vettoriale di $\mathbb{R}^{2,2}$.

Esercizio 3.3.68. U non è un sottospazio vettoriale di $\mathbb{R}^{2,2}$.

Esercizio 3.3.69. *S* è un sottospazio vettoriale di $\mathbb{R}^{2,2}$.

Esercizio 3.3.70. T è un sottospazio vettoriale di $\mathbb{R}^{3,3}$.

Esercizio 3.3.72.

$$S = \left\{ \begin{pmatrix} a & b \\ 0 & a \end{pmatrix} \middle| a, b \in \mathbb{R} \right\} = \left\{ \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \right\}.$$

Esercizio 3.3.73. A_3 non è invertibile,

$$A_1^{-1} = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}, \quad A_2^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & -3 \end{pmatrix}.$$

Esercizio 3.3.74. B_1 e B_3 non sono invertibili;

$$B_2^{-1} = \left(\begin{array}{cc} 0 & -1\\ \frac{1}{2} & 0 \end{array}\right).$$

Esercizio 3.3.75. C_3 non è invertibile;

$$C_1^{-1} = \begin{pmatrix} -3 & 4 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}, \quad C_2^{-1} = \frac{1}{9} \begin{pmatrix} 0 & -3 \\ 3 & 5 \end{pmatrix}.$$

Esercizio 3.3.76. A_1 è invertibile se e solo se $k \neq -1, 1$; A_2 è invertibile per ogni $k \in \mathbb{R}$; A_3 non è invertibile per alcun $k \in \mathbb{R}$.

Esercizio 3.3.77. B_1 è invertibile se e solo se $k \neq -4$; B_2 è invertibile se e solo se $k \neq 1/3$; B_3 non è invertibile per alcun $k \in \mathbb{R}$.

Esercizio 3.3.78. C_1 è invertibile se e solo se $k \neq -3, 3$; C_2 è invertibile se e solo se $k \neq 1$; C_3 è invertibile se e solo se $k \neq 0$.

Esercizio 3.3.79.

$$A^{-1} = \left(\begin{array}{ccc} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{array} \right).$$

Esercizio 3.3.80. $A^{t}B$ è invertibile e

$$(A^{t}B)^{-1} = \frac{1}{11} \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -3 & -4 \end{pmatrix}.$$

Esercizio 3.3.81. $A^{t}B$ è invertibile e

$$(A^{\mathsf{t}}B)^{-1} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 0 \end{pmatrix}.$$

Esercizio 3.3.82. $A^{t}B + C$ è invertibile e

$$(A^{t}B + C)^{-1} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -1 & 2 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}.$$

Esercizio 3.3.84.

$$(A^{\mathsf{t}}B)^{-1} + {}^{\mathsf{t}}CC = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 10 & 10 \\ 9 & 10 \end{pmatrix}.$$

Esercizio 3.3.85.

$$A^{-1}B + B^{-1}C + C^{-1}A = \frac{1}{6} \begin{pmatrix} 20 & 2\\ 2 & 23 \end{pmatrix}.$$

Esercizio 3.3.86.

$$(A^{\mathsf{t}}B)^{-1} + (B^{\mathsf{t}}C)^{-1} + (C^{\mathsf{t}}A)^{-1} = \frac{1}{10} \begin{pmatrix} 6 & 12 \\ 7 & -6 \end{pmatrix}.$$

Esercizio 3.3.87. L'insieme delle soluzioni è

$$S = \left\{ \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \right\}.$$

Esercizio 3.3.88. L'insieme delle soluzioni è

$$S = \left\{ \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ -2 & 2 \end{pmatrix} \right\}.$$

Esercizio 3.3.89. L'insieme delle soluzioni è $S = \emptyset$.

Esercizio 3.3.90. L'insieme delle soluzioni è

$$S = \left\{ \begin{pmatrix} 2-s & s \\ 2-t & t \end{pmatrix} \middle| s, t \in \mathbb{R} \right\} = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 2 & 0 \end{pmatrix} + \left\langle \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \right\rangle.$$

Esercizio 3.3.91. L'insieme delle soluzioni è

$$S = \left\{ \begin{pmatrix} -3 & -9 \\ -5 & 1 \end{pmatrix} \right\}.$$

Sistemi lineari

15

Esercizio 3.3.92.

$$\mathcal{S} = \left\langle \left(\begin{array}{cc} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{array} \right), \left(\begin{array}{cc} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{array} \right) \right\rangle.$$

Esercizio 3.3.93.

$$\mathcal{S} = \left\langle \left(\begin{array}{cc} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{array} \right), \left(\begin{array}{cc} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{array} \right) \right\rangle.$$

Esercizio 3.3.94.

$$\mathcal{S} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 2 & 0 & 0 \end{pmatrix} + \left\langle \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \right\rangle.$$

Esercizio 3.3.95.

$$S = \begin{pmatrix} 5 & 2 \\ 2 & 4 \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \\ -1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \\ 0 & -1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \\ 0 & 0 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \\ 0 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \right).$$

Esercizio 3.3.96.

$$\mathcal{S} = \left\{ \left(\begin{array}{cc} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{array} \right) \right\}.$$

Esercizio 3.3.97.

$$S = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 2 & -1 & 0 \end{pmatrix} + \left(\begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & -1 \end{pmatrix} \right).$$

Esercizio 3.3.98.

$$S = \left\{ \begin{pmatrix} 3 & 3 & -3 \\ 3 & 3 & -3 \\ 3 & 3 & -3 \end{pmatrix} \right\}.$$

Esercizio 3.3.99.

$$S = \left\{ \begin{pmatrix} -1\\2\\3\\-2\\1 \end{pmatrix} \right\}.$$

Esercizio 3.3.100.

$$\mathcal{S} = \left\langle \left(\begin{array}{ccc} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right), \left(\begin{array}{ccc} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{array} \right) \right\rangle.$$

Sistemi lineari **A.4**

Esercizio 4.3.1. $S = \{(0,0)\}.$

Esercizio 4.3.2. $S = (-1/3, 0) + \langle (-5, 3) \rangle$.

Esercizio 4.3.3. $S = \{(1,0)\}.$

Esercizio 4.3.4. $S = \langle (-1, 0, 1) \rangle$.

Esercizio 4.3.5. $S = (-2, 0, -1) + \langle (2, 1, 0) \rangle$.

Esercizio 4.3.6. $S = (3/5, 0, 1/5) + \langle (2, 1, 0) \rangle$.

Esercizio 4.3.7. $S = \{(0,0,0)\}.$

Esercizio 4.3.8. $S = \langle (3, 1, 0) \rangle$.

Esercizio 4.3.9. $S = (1, -1, 0) + \langle (-3, 2, 1) \rangle$.

Esercizio 4.3.10. $S = \{(9, -2, -1)\}.$

Esercizio 4.3.11. $S = \emptyset$.

Esercizio 4.3.12. $S = (3, -1, 0) + \langle (-1, 5, 1) \rangle$.

Esercizio 4.3.13. $S = (4,0,0) + \langle (3,1,0), (-2,0,1) \rangle$.

Esercizio 4.3.14. $S = \emptyset$.

Esercizio 4.3.15. $S = (-1, 2, 0) + \langle (2, -2, 1) \rangle$.

Esercizio 4.3.16. $S = (3,0,0) + \langle (4,1,0), (-7,0,1) \rangle$.

Esercizio 4.3.17. $S = (-1, 2, 0) + \langle (1, -1, 1) \rangle$.

Esercizio 4.3.18. $S = \{(-8, 8, 0)\}.$

Esercizio 4.3.19. $S = (0, -2, 0) + \langle (3, -2, 1) \rangle$.

Esercizio 4.3.20. $S = \emptyset$.

Esercizio 4.3.21. $S = (2, 2, -1, 0) + \langle (-2, -6, 4, 1) \rangle$.

Esercizio 4.3.22. $S = \langle (-2, 3, 1, 0), (4, -4, 0, 1) \rangle$.

Esercizio 4.3.23. $S = \{(-1, 0, 0, 2)\}.$

Esercizio 4.3.24. $S = \emptyset$.

Esercizio 4.3.25. S = (16, 0, 0, 0) + ((4, 1, 0, 0), (-8, 0, 1, 0), (12, 0, 0, 1)).

Esercizio 4.3.26. $S = \{(-1, 2, 1, 0)\}.$

Esercizio 4.3.27. $S = (1, 3, 0, 0) + \langle (-2, 2, 1, 0), (-1, -1, 0, 1) \rangle$.

Esercizio 4.3.28. $S = \{(-1, 0, 1, 1)\}.$

Esercizio 4.3.29. $S = \emptyset$.

Esercizio 4.3.30. $S = \{(0, 0, 0, 0)\}.$

Esercizio 4.3.31. $S = (1, 1, 0, 0, -1) + \langle (-1, -1, 1, 0, 0) \rangle$.

A.4 Sistemi lineari 17

```
Esercizio 4.3.32. S = (1, 0, 0, 0, 0) + \langle (-2, 9, 3, 0, 2), (-1, 0, 0, 3, 1) \rangle.
Esercizio 4.3.33. Se k \neq -1/2, allora S = \{(2/2k + 1, -1/(2k + 1))\};
se k = -1/2, allora S = \emptyset.
Esercizio 4.3.34. Se k \neq -2, allora S = \emptyset;
se k = -2, allora S = (-1, 0) + \langle (-1, 1) \rangle.
Esercizio 4.3.35. Se h \neq -1, allora S = \{(0, 0, 0)\};
se h = -1, allora S = \langle (1, 0, 1) \rangle.
Esercizio 4.3.36. Se k \neq 0, allora S = \{(1, 0, 1)\};
se k = 0, allora S = (1/2, 1/2, 0) + ((1/2, -1/2, 0)).
Esercizio 4.3.37.
S = \{(1/(k^2+1), (k^2+k-1)/2(k^2+1), -k/(k^2+1))\}, \text{ per ogni } k \in \mathbb{R}.
Esercizio 4.3.38. Se k \neq 0, allora S = \{(-(2k-5)/2k, (k-2)/k, 1/2k)\};
se k = 0, allora S = \emptyset.
Esercizio 4.3.39. Se k \neq 4, allora S = \emptyset;
se k = 4, allora S = (-1, 2, 0) + \langle (-1, 1, 1) \rangle.
Esercizio 4.3.40. Se k \neq 0, allora S = (-1/k, (k+1)/k, 0) + ((1, -1, k));
se k = 0, allora S = (1, 0, 1) + \langle (-1, 1, 0) \rangle.
Esercizio 4.3.41. Se k \neq 0, allora S = \{(-3/k, 1, 1)\};
se k = 0, allora S = \emptyset.
Esercizio 4.3.42. Se k \neq -2, allora S = \{(3/2, -1/2, 0)\};
se k = -2, allora S = (3/2, -1/2, 0) + ((-1/2, 1/2, 1)).
Esercizio 4.3.43. Se h \neq -1, 0, 1, allora S = \{(0, -1/(h^2 - 1), h/(h^2 - 1))\};
se h = 0, allora S = (0, 1, 0) + \langle (1, 0, 1) \rangle; se h = -1 o h = 1, allora S = \emptyset.
Esercizio 4.3.44. Se k \neq 0 e h \neq 1, allora S = \{(0, 0, 0)\};
se k \neq 0 e h = 1, allora S = \langle (-1, -1/k, 1) \rangle; se k = 0, allora S = \langle (0, 1, 0) \rangle.
Esercizio 4.3.45. Se h \neq 1, allora
S = ((h-4)/(2h-2), 0, -(h^2+2)/(2h-2), (h+2)/(2h-2)) + \langle (1,-1,0,0) \rangle;
se h = 1, allora S = \emptyset.
Esercizio 4.3.46. Se k \neq 3, allora S = (-3, 3, 1, 0) + \langle (-1, 1, 0, 1) \rangle;
se k = 3, allora S = ((k-6)/3, (k+12)/3, 0, 0) + ((-k-3, -k-3, 3, 0), (-1, 1, 0, 1)).
Esercizio 4.3.47. Se k \neq 1, allora S = \emptyset;
se k = 1, allora S = (0, 2, 0, 0) + \langle (-1, -2, 1, 0), (1, 1, 0, 1) \rangle.
Esercizio 4.3.48.
Se h \neq k, allora S = \{(-k/(h-k), h/(h-k), -k/(h-k), h/(h-k))\};
se h = k \neq 0, allora S = \emptyset; se h = k = 0, allora S = (1, 0, 1, 0) + \langle (-1, 1, -1, 1) \rangle.
```

Esercizio 4.3.49. Se $k \neq 1$, allora $S = \{(3/2, 1/2, 0, 0)\}$;

se k = 1, allora S = (3/2, 1/2, 0, 0) + ((-1, 1, 2, 0), (-2, 1, 0, 1)).

```
Esercizio 4.3.50. Se k \neq 2, allora S = (3, 0, -1, 0) + \langle (2, 0, -1, 1) \rangle; se k = 2, allora S = (-1, 1, 0, 0) + \langle (-4, 1, 1, 0), (-2, 1, 0, 1) \rangle.
```

Esercizio 4.3.51. Se
$$k \neq 2$$
, allora $S = \emptyset$; se $k = 2$: $S = (0, 1, 0, 1) + \langle (-1, 1, 1, 0) \rangle$.

Esercizio 4.3.52. Se
$$k \neq -1, 0$$
, allora $S = \{(-2, -1, 3/k, 2)\}$; se $k = 0$, allora $S = \emptyset$; se $k = -1$, allora $S = (-2, -1, 0, 0) + \langle (0, 0, 1, 0), (0, 0, 0, 1) \rangle$.

Esercizio 4.3.53. Se
$$k \neq 0, 3$$
, allora $S = \{(-1, -1/(k-3), -1, 3)\}$; se $k = 0$, allora $S = (-1, 1/3, -1, 0) + \langle (0, 0, 0, 1) \rangle$; se $k = 3$, allora $S = \emptyset$.

Esercizio 4.3.54.

Se
$$h, k \neq 0$$
, allora $S = (h + k, 0, (h + k)/k, 0) + \langle (-1, 1/h, -1/k, 1) \rangle$; se $h \neq 0$ e $k = 0$, allora $S = (0, 1, 0, h) + \langle (0, 0, 1, 0) \rangle$; se $h = 0$ e $k \neq 0$, allora $S = (k, 0, 1, 0) + \langle (0, 1, 0, 0) \rangle$; se $h = 0$ e $k = 0$, allora $S = \langle (0, 1, 0, 0), (0, 0, 1, 0) \rangle$.

Esercizio 4.3.55. Se
$$h \neq 0$$
 e $k \neq -h$, allora $S = \{(0, 0, 0, 0, 0)\}$; se $h \neq 0$ e $k = -h$, allora $S = \langle (0, 1, 0, 1, 0) \rangle$;

se
$$h = 0$$
 e $k \neq 0$, allora $S = \langle (0, 1, 0, 0, 0), (-1, 0, 0, 0, 1) \rangle$;

se
$$h = 0$$
 e $k \neq 0$, allora $S = \langle (0, 1, 0, 0, 0), (-1, 0, 0, 0, 1) \rangle$,
se $h = 0$ e $k = 0$, allora $S = \langle (0, 1, 0, 0, 0), (0, 0, 0, 1, 0), (-1, 0, 0, 0, 1) \rangle$.

Esercizio 4.3.56. dim T = 2; una base di $T \in \mathcal{B} = \{(3, 5, 3), (-1, 13, 11)\}.$

Esercizio 4.3.57. dim U = 1; una base di $U \in \mathcal{B} = \{(2, 4, 3)\}.$

Esercizio 4.3.58. dim V = 2; una base di $V \in \mathcal{B} = \{(3, -1, 3), (5, 3, 5)\}.$

Esercizio 4.3.59. dim U = 3; una base di $U \in \mathcal{E}_3$.

Esercizio 4.3.60. Se $k \neq 4$, allora dim W = 3; se k = 4, allora dim W = 2.

Esercizio 4.3.61. Se $h \neq 0$, 1, allora dim Z = 4; se h = 0 o h = 1, allora dim Z = 3.

Esercizio 4.3.62. Se $h \neq 0$, allora dim S = 4; se h = 0, allora dim S = 2.

Esercizio 4.3.63. Se $k \neq 2$, allora dim T = 4; se k = 2, allora dim T = 3.

Esercizio 4.3.64.

```
\mathcal{B} = \{(2,4,1,0,1), (0,5,-5/2,-5,3/2), (0,0,0,0,-1)\} è una base di U; \mathcal{B}' = \{(2,4,1,0,1), (0,5,-5/2,-5,3/2), (0,0,0,0,-1), (0,0,1,0,0), (0,0,0,1,0)\} è un completamento di \mathcal{B} a una base di \mathbb{R}^5.
```

Esercizio 4.3.65.

```
\mathcal{B} = \{(1,1,0,-1,2), (4,4,0,0,2), (6,6,4,4,2)\} è una base di U; \mathcal{B}' = \{(1,1,0,-1,2), (4,4,0,0,2), (6,6,4,4,2), (0,1,0,0,0), (0,0,0,0,1)\} è un completamento di \mathcal{B} a una base di \mathbb{R}^5.
```

Esercizio 4.3.66.

```
\mathcal{B} = \{(1,1,1,1,1,1), (1,1,-1,1,1), (1,1,1,1,-1,1)\} \text{ è una base di } W; \\ \mathcal{B}' = \{(1,1,1,1,1,1), (1,1,-1,1,1), (1,1,1,1,-1,1), (0,1,0,0,0,0), (0,0,0,1,0,0), (0,0,0,0,0,1)\} \text{ è un completamento di } \mathcal{B} \text{ a una base di } \mathbb{R}^6.
```

A.4 Sistemi lineari 19

Esercizio 4.3.67. $\mathcal{B} = \{2t^3 + t^2 + 2t - 1, -t^2 - 3t + 2\}$ è una base di Z; $\mathcal{B}' = \{2t^3 + t^2 + 2t - 1, -t^2 - 3t + 2, t, 1\}$ è un completamento di \mathcal{B} a una base di $\mathbb{R}_3[t]$.

Esercizio 4.3.68.

$$Z: \begin{cases} 3x_1 - 4x_3 - 2x_4 = 0, \\ x_2 - x_3 - x_4 = 0. \end{cases}$$

Esercizio 4.3.69.

$$U \colon \begin{cases} x_3 + x_4 = 0, \\ 2x_2 - x_4 + x_5 = 0. \end{cases}$$

Esercizio 4.3.70.

$$S: \begin{cases} x_1 - x_5 = 0, \\ x_2 - x_4 = 0. \end{cases}$$

Esercizio 4.3.71. $\mathbf{v} \in W$;

W:
$$\begin{cases} x_1 - x_3 + 2x_4 = 0, \\ x_2 - 2x_3 + x_4 = 0. \end{cases}$$

Esercizio 4.3.72. $\mathbf{w} \in U$;

$$U \colon \begin{cases} 2x_1 + 3x_2 + 5x_3 = 0, \\ x_1 + 4x_2 + 5x_4 = 0. \end{cases}$$

Esercizio 4.3.73. W è un sottospazio vettoriale di Z;

$$Z:\begin{cases} x_1 - 2x_2 + 2x_3 + x_4 = 0, \\ 2x_2 + x_5 = 0. \end{cases}$$

Esercizio 4.3.74. $v_1, v_4 \notin Z; v_2, v_3 \in Z$.

Esercizio 4.3.75. $v_2, v_4 \notin S$; $v_1, v_3 \in S$.

Esercizio 4.3.76. $A_1, A_2 \in T$; $A_3, A_4 \notin T$.

Esercizio 4.3.77. $\mathbf{v}_2 \notin U$; $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_3 \in U$; $\dim(U + \langle \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3 \rangle) = 4$.

Esercizio 4.3.78. $\mathbf{v} \in T$ se e solo se k = -12.

Esercizio 4.3.79. $\mathbf{v} \in U$ se e solo se k = -2.

Esercizio 4.3.80. $\mathbf{v} \in W$ se e solo se k = 8.

Esercizio 4.3.81.

$$U = \{ (x_1, x_2, x_3, x_4) \in \mathbb{R}^4 \mid x_1 - 2x_2 + 3x_3 = 0, x_1 - x_3 + 2x_4 = 0 \};$$

$$\mathcal{B} = \{ (-1, 1, 1, 1) \} \text{ è una base di } U \cap W.$$

Esercizio 4.3.82.

$$S = \{ (x_1, x_2, x_3, x_4, x_5) \in \mathbb{R}^5 \mid x_1 - x_2 + x_5 = 0, x_3 - x_4 = 0 \};$$

$$\mathcal{B} = \{ (0, 0, 1, 1, 0), (1, 2, 0, 0, 1) \} \text{ è una base di } S \cap T.$$

Esercizio 4.3.83. dim $(V \cap Z) = 1$; $\mathcal{B} = \{(1, 2, -3, 2)\}$ è una base di $V \cap Z$.

Esercizio 4.3.84. $\mathcal{B} = \{(1, 4, -7, 5)\}$ è una base di $S \cap T$;

 $\mathcal{B}' = \{(1,4,-7,5), (0,1,0,0), (0,0,1,0), (0,0,0,1)\}$ è un completamento di \mathcal{B} a una base di $\mathbb{R}^4.$

Esercizio 4.3.85. $\mathcal{B} = \{(-1, 1, -1, 1), (-2, 1, -2, 1)\}$ è una base di $U \cap W$; $\mathcal{B}' = \{(-1, 1, -1, 1), (-2, 1, -2, 1), (0, 0, 1, 0), (0, 0, 0, 1)\}$ è un completamento di \mathcal{B} a una base di \mathbb{R}^4 .

Esercizio 4.3.86. $\mathcal{B} = \{(1,0,0,-1,0), (0,2,0,0,3)\}$ è una base di $U \cap W$; $\mathcal{B}' = \{(1,0,0,-1,0), (0,2,0,0,3), (0,0,1,0,0), (0,0,0,1,0), (0,0,0,0,1)\}$ è un completamento di \mathcal{B} a una base di \mathbb{R}^5 .

Esercizio 4.3.87. $\mathcal{B} = \{(3,1,4,5), (0,-4,5,-29), (0,0,11,-69)\}$ è una base di U+W; $\mathcal{B}' = \{(2,2,1,13)\}$ è una base di $U\cap W$.

Esercizio 4.3.88. $\dim(S+T) = 3$; $\dim(S \cap T) = 1$; $\mathcal{B} = \{(1,3,4,0), (1,2,2,1), (-1,3,3,2)\}$ è una base di S+T; $\mathcal{B}' = \{(2,5,6,1)\}$ è una base di $S \cap T$.

Esercizio 4.3.89. $U \cap W = \{0\}; \mathbb{R}^4 = U \oplus W.$

Esercizio 4.3.90. $U \cap W = U = W$; $\mathcal{B} = \{(5, 4, 3, 2), (6, 2, -2, -6)\}$ è una base di $U \cap W$; la relazione $\mathbb{R}^4 = U \oplus W$ è falsa.

Esercizio 4.3.91. $\mathcal{B} = \{(1, 1, 1)\}$ è una base di $S \cap T$;

$$S \cap T : \begin{cases} x_1 - x_2 = 0, \\ x_1 - x_3 = 0. \end{cases}$$

Esercizio 4.3.92. $\mathcal{B} = \{(9, 8, 5, 7)\}$ è una base di $U \cap W$;

$$U \cap W : \begin{cases} 8x_1 - 9x_2 = 0, \\ 5x_1 - 9x_3 = 0, \\ 7x_1 - 9x_4 = 0. \end{cases}$$

Esercizio 4.3.93. $\mathcal{B} = \{(1, 1, 1, 1, -1), (0, 1, 2, 0, 0)\}$ è una base di $U \cap W$;

$$U \cap W : \begin{cases} x_1 - 2x_2 + x_3 = 0, \\ x_1 - x_4 = 0, \\ x_1 + x_5 = 0. \end{cases}$$

Esercizio 4.3.94. $\dim(U \cap W) = 1$;

 $S = \langle (-1, 0, 1, 2) \rangle$ soddisfa la relazione $U + W = U \oplus S$.

Esercizio 4.3.95. $\dim(U \cap W) = 2$;

 $S = \langle (1, 0, 1, 1) \rangle$ soddisfa la relazione $\mathbb{R}^4 = U \oplus S$.

Esercizio 4.3.96. $\mathcal{B} = \{(0, -1, 2, 0)\}$ è una base di $U \cap W$; $S = \langle (-1, 0, 0, -1), (0, 1, -1, 0) \rangle$ soddisfa la relazione $\mathbb{R}^4 = U \oplus S$.

Esercizio 4.3.97. $\dim(U \cap W) = 1$;

 $\mathcal{B} = \{(-2, 1, -1, 0, -2)\}$ è una base di $U \cap W$;

 $S = \langle (-1, 0, 0, -1, 1), (-2, 0, 1, 0, -2) \rangle$ soddisfa la relazione $\mathbb{R}^5 = U \oplus S$.

Esercizio 4.3.98. $\mathbb{R}^3 = U \oplus W$ se e solo se $k \neq -2$.

Esercizio 4.3.99. $\mathbb{R}^4 = U \oplus W$ se e solo se $k \neq 4$.

Esercizio 4.3.100. $\mathbb{R}^5 = S \oplus T$ se e solo se $k \neq -6, 1$.

A.5 Applicazioni lineari

Esercizio 5.4.1. (1) f non è un'applicazione lineare; (2) f non è un'applicazione lineare; (3) f è un'applicazione lineare; (4) f non è un'applicazione lineare.

Esercizio 5.4.2. (1) f è un'applicazione lineare; (2) f è un'applicazione lineare; (3) f non è un'applicazione lineare; (4) f non è un'applicazione lineare.

Esercizio 5.4.3. (1) f è un'applicazione lineare; (2) f non è un'applicazione lineare; (3) f è un'applicazione lineare; (4) f non è un'applicazione lineare.

Esercizio 5.4.4. (1) f è un'applicazione lineare; (2) f non è un'applicazione lineare; (3) f è un'applicazione lineare; (4) f non è un'applicazione lineare.

Esercizio 5.4.5. (1) f è un'applicazione lineare; (2) f non è un'applicazione lineare; (3) f è un'applicazione lineare; (4) f è un'applicazione lineare.

Esercizio 5.4.6. (1) f non è un'applicazione lineare; (2) f è un'applicazione lineare; (3) f non è un'applicazione lineare; (4) f non è un'applicazione lineare.

Esercizio 5.4.7. (1) f non è un'applicazione lineare; (2) f è un'applicazione lineare; (3) f è un'applicazione lineare; (4) f è un'applicazione lineare.

Esercizio 5.4.8. (1) f è un'applicazione lineare; (2) f non è un'applicazione lineare; (3) f è un'applicazione lineare; (4) f non è un'applicazione lineare.

Esercizio 5.4.9. (1) f è un'applicazione lineare; (2) f non è un'applicazione lineare; (3) f è un'applicazione lineare; (4) f è un'applicazione lineare.

Esercizio 5.4.10. (1) f è un'applicazione lineare; (2) f non è un'applicazione lineare; (3) f è un'applicazione lineare; (4) f è un'applicazione lineare.

Esercizio 5.4.11. (1) f è un'applicazione lineare; (2) f non è un'applicazione lineare; (3) f è un'applicazione lineare; (4) f non è un'applicazione lineare.

Esercizio 5.4.12.

$$(1) \quad M_{\mathcal{E},\mathcal{E}}(f) = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -2 \end{pmatrix}; \qquad (2) \quad M_{\mathcal{E},\mathcal{E}}(f) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -3 & 1 \end{pmatrix};$$

$$(3) \qquad M_{\mathcal{E},\mathcal{E}}(f) = \begin{pmatrix} -3 & 2 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}; \qquad (4) \qquad M_{\mathcal{E},\mathcal{E}}(f) = \begin{pmatrix} 2 & -2 \\ 4 & 4 \end{pmatrix}.$$

Esercizio 5.4.13.

$$(1) \qquad M_{\mathcal{B},\mathcal{E}}(f) = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}; \qquad (2) \qquad M_{\mathcal{B},\mathcal{E}}(f) = \begin{pmatrix} -1 & 3 \\ 3 & -1 \end{pmatrix};$$

(3)
$$M_{\mathcal{B},\mathcal{E}}(f) = \begin{pmatrix} 5 & 1 \\ 5 & -1 \end{pmatrix};$$
 (4) $M_{\mathcal{B},\mathcal{E}}(f) = \begin{pmatrix} 4 & 4 \\ 2 & 0 \end{pmatrix}.$

Esercizio 5.4.14.

$$(1) \qquad M_{\mathcal{B},\mathcal{B}'}(f) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 1 & 1 & -2 \end{pmatrix}; \qquad (2) \qquad M_{\mathcal{B},\mathcal{B}'}(f) = \begin{pmatrix} 7 & 6 & -5 \\ -5 & -5 & 4 \end{pmatrix};$$

$$(3) \qquad M_{\mathcal{B},\mathcal{B}'}(f) = \begin{pmatrix} -6 & -2 & 4 \\ 7 & 3 & -4 \end{pmatrix}; \qquad (4) \qquad M_{\mathcal{B},\mathcal{B}'}(f) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Esercizio 5.4.15.

(1)
$$M_{\mathcal{B},\mathcal{B}'}(f) = \begin{pmatrix} -1 & -7 \\ 5 & -5 \\ 3 & 1 \end{pmatrix};$$
 (2) $M_{\mathcal{B}\mathcal{B}'}(f) = \begin{pmatrix} -\frac{5}{2} & 0 \\ \frac{3}{2} & -2 \\ \frac{11}{2} & 6 \end{pmatrix};$

(3)
$$M_{\mathcal{B}\mathcal{B}'}(f) = \begin{pmatrix} 6 & 2 \\ 6 & -8 \\ 4 & -2 \end{pmatrix};$$
 (4) $M_{\mathcal{B}\mathcal{B}'}(f) = \begin{pmatrix} -1 & \frac{1}{2} \\ 1 & -\frac{1}{2} \\ 3 & -\frac{3}{2} \end{pmatrix}.$

Esercizio 5.4.16.

(1)
$$M_{\mathcal{E},\mathcal{E}}(f) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix};$$
 (2) $M_{\mathcal{E},\mathcal{E}}(f) = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 \\ -1 & -1 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix};$

$$(3) \qquad M_{\mathcal{E},\mathcal{E}}(f) = \begin{pmatrix} 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \\ 4 & 0 & 0 \end{pmatrix}; \qquad (4) \qquad M_{\mathcal{E},\mathcal{E}}(f) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -3 \\ 1 & -4 & 0 \\ 2 & -3 & 0 \end{pmatrix}.$$

Esercizio 5.4.17.

$$(1) \qquad M_{\mathcal{B}_{2},\mathcal{B}_{1}}(f)=\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}; \qquad (2) \qquad M_{\mathcal{B}_{2},\mathcal{B}_{1}}(f)=\begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix};$$

$$(3) \qquad M_{\mathcal{B}_{2},\mathcal{B}_{1}}(f) = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 \\ -1 & -3 & 1 \end{pmatrix}; \qquad (4) \qquad M_{\mathcal{B}_{2},\mathcal{B}_{1}}(f) = \begin{pmatrix} 3 & 2 & 1 \\ 6 & 4 & 2 \end{pmatrix}.$$

Esercizio 5.4.18. $\mathcal{B} = \{(1, -1, 1)\}$ è una base di Ker f; $\mathcal{B}' = \{(1, -1, 1), (1, 1, -2)\}$ è una base di Im f.

Esercizio 5.4.19. $\mathcal{B} = \{(1,2,0), (-3,0,2)\}$ è una base di Ker f; $\mathcal{B}' = \{(-1,2,-3)\}$ è una base di Im f.

Esercizio 5.4.20. $\mathcal{B} = \emptyset$ è una base di Ker f; \mathcal{E}_3 è una base di Im f.

Esercizio 5.4.21. $\mathcal{B} = \{(4, -2, 1)\}$ è una base di Ker f; $\mathcal{B}' = \{(-1, 1, 2, 2), (8, 2, 6, -8)\}$ è una base di Im f.

Esercizio 5.4.22. $\mathcal{B} = \{(-4, -7, 10, 12)\}$ è una base di Ker f; \mathcal{E}_3 è una base di Im f.

Esercizio 5.4.23. Ker $f = \langle (-1,1,1) \rangle$ $\mathcal{B} = \{ (-1,1,1) \}$ è una base di Ker f; Im $f = \langle (1,2,-1,2), (-2,3,2,1) \rangle$; $\mathcal{B}' = \{ (1,2,-1,2), (-2,3,2,1) \}$ è una base di Im f; f non è né iniettiva, né suriettiva.

Esercizio 5.4.24. Ker $f = \{0\}$; $\mathcal{B} = \emptyset$ è una base di Ker f; Im $f = \langle (2, -4, -1, 1), (1, -2, 2, 1), (2, -4, -2, 2) \rangle$; $\mathcal{B}' = \{(2, -4, -1, 1), (1, -2, 2, 1), (2, -4, -2, 2)\}$ è una base di Im f; f è iniettiva, ma non suriettiva.

```
Esercizio 5.4.25. Ker f = \langle (-1, 3, 1, 0), (-3, 4, 0, 2) \rangle;
\mathcal{B} = \{(-1, 3, 1, 0), (-3, 4, 0, 2)\} è una base di Ker f;
Im f = \langle (2,4,6), (2,4,4) \rangle;
\mathcal{B}' = \{(2,4,6), (2,4,4)\} è una base di Im f;
f non è né iniettiva, né suriettiva.
Esercizio 5.4.26. Ker f = \langle (2, 1, 0, 0), (4, 0, -1, 2) \rangle;
\mathcal{B} = \{(2,1,0,0), (4,0,-1,2)\}\è una base di Ker f; Im f = \langle (1,3,-1), (8,2,2)\rangle;
\mathcal{B}' = \{(1,3,-1),(8,2,2)\} è una base di Im f; f non è né iniettiva, né suriettiva.
Esercizio 5.4.27. Ker f = \langle (4, -2, -3, 3) \rangle; \mathcal{B} = \{ (4, -2, -3, 3) \} è una base di Ker f;
Im f = \mathbb{R}^3; \mathcal{E}_3 è una base di Im f; f è suriettiva, ma non iniettiva.
Esercizio 5.4.28. dim(Ker f) = 0; dim(Im f) = 4; \mathcal{B} = \emptyset è una base di Ker f;
\mathcal{E}_4 è una base di Im f; f è un isomorfismo.
Esercizio 5.4.29. \dim(\text{Ker } f) = 1; \dim(\text{Im } f) = 3;
\mathcal{B} = \{(-2, 2, 1, 0)\} è una base di Ker f;
\mathcal{B} = \{(1, 0, -1, 1), (0, 1, 1, -1), (0, 0, -1, 2)\} è una base di Im f;
f non è né iniettiva, né suriettiva.
Esercizio 5.4.30. f è un isomorfismo se e solo se k \neq 5.
Esercizio 5.4.31. f è un isomorfismo se e solo se k \neq 5/3.
Esercizio 5.4.32. f è un isomorfismo se e solo se k \neq 0.
Esercizio 5.4.33. f è un isomorfismo se e solo se k \neq -1, 1.
Esercizio 5.4.34. f è suriettiva se e solo se k \neq -1.
Esercizio 5.4.35. f è suriettiva se e solo se k \neq 0.
Esercizio 5.4.36. f è suriettiva se e solo se k \neq 16.
Esercizio 5.4.37. f è iniettiva se e solo se k \neq 16.
Esercizio 5.4.38. f è iniettiva se e solo se k \neq 16.
Esercizio 5.4.39. f è iniettiva se e solo se k \neq 0, 1.
Esercizio 5.4.40. f^{-1}(\mathbf{w}) = (2, 1, 0) + \langle (1, -1, 1) \rangle.
Esercizio 5.4.41. f^{-1}(\mathbf{w}) = \emptyset.
Esercizio 5.4.42. f^{-1}(\mathbf{w}) = \{(2, 1/2, -1)\}.
Esercizio 5.4.43. f^{-1}(\mathbf{w}) = (7, -1, -1, 0) + \langle (-8, 2, 1, 1) \rangle.
Esercizio 5.4.44. f^{-1}(\mathbf{w}) = (2, -3, 0, 0) + \langle (-1, 2, 1, 0), (-3, -1, 0, 1) \rangle.
Esercizio 5.4.45. f^{-1}(W): x_1 + x_2 + 4x_3 = 0.
```

Esercizio 5.4.46. $f^{-1}(W)$: $3x_1 - 2x_2 - 4x_3 = 0$.

Esercizio 5.4.47. $f^{-1}(W)$: $x_1 - 2x_2 - x_3 = 0$.

Esercizio 5.4.48. $f^{-1}(W)$: $x_1 + x_2 + x_3 + x_4 = 0$.

Esercizio 5.4.49. $f^{-1}(W)$: $x_1 - 2x_2 - x_3 + 2x_4 = 0$.

Esercizio 5.4.50. Non esiste un'applicazione lineare che soddisfi tali condizioni.

Esercizio 5.4.51. Una funzione che soddisfa tali condizioni è definita da

$$f(x, y, z) = (z, x, 0),$$

per ogni $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$.

Esercizio 5.4.52. Non esiste un'applicazione lineare che soddisfi tali condizioni.

Esercizio 5.4.53. Una funzione che soddisfa tali condizioni è definita da

$$f(x, y, z) = (3x + 2y, y - 2z, x + 3z)$$

per ogni $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$.

Esercizio 5.4.54. Una funzione che soddisfa tali condizioni esiste se e solo se k = 4.

Esercizio 5.4.55. Una funzione che soddisfa tali condizioni esiste se e solo se k = 1.

Esercizio 5.4.56. Una funzione che soddisfa tali condizioni esiste se e solo se k=2.

Esercizio 5.4.57. Una funzione che soddisfa tali condizioni esiste se e solo se k=0.

Esercizio 5.4.58. *A* e *B* sono tra loro simili.

Esercizio 5.4.59. *A* e *B* non sono tra loro simili.

Esercizio 5.4.60. *A* e *B* non sono tra loro simili.

Esercizio 5.4.61. *A* e *B* sono tra loro simili.

Esercizio 5.4.62.

$$M_{\mathcal{B}\mathcal{E}}(\mathrm{id}) = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}, \quad M_{\mathcal{E}C}(\mathrm{id}) = \begin{pmatrix} 0 & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{3} & 0 \end{pmatrix}, \quad M_{\mathcal{B}C}(\mathrm{id}) = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \\ \frac{1}{3} & \frac{1}{3} \end{pmatrix}.$$

Esercizio 5.4.63.

$$M_{\mathcal{BC}}(id) = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ -3 & -1 & 2 \\ 1 & 0 & -2 \end{pmatrix}.$$

Esercizio 5.4.64.

$$M_{\mathcal{BC}}(\mathrm{id}) = \begin{pmatrix} -1 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

Esercizio 5.4.65.

Esercizio 5.4.66.

$$M_{\mathcal{B}C}(\mathrm{id}) = \begin{pmatrix} 8 & 7 & 6 & 4 \\ 4 & 4 & 3 & 2 \\ 2 & 2 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

Esercizio 5.4.67.

$$M_{\mathcal{B}}(f) = \begin{pmatrix} 0 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & -1 \\ 1 & 2 & 3 \end{pmatrix}.$$

Esercizio 5.4.68.

$$M_{\mathcal{B}}(f) = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 \\ 2 & 4 & 4 \\ 2 & 4 & 4 \end{pmatrix}.$$

Esercizio 5.4.69.

$$M_{\mathcal{B}}(f) = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

Esercizio 5.4.70.

$$M_{\mathcal{B}}(f) = \begin{pmatrix} -2 & -2 & 3\\ -2 & -2 & 1\\ -1 & 0 & 5 \end{pmatrix}.$$

Esercizio 5.4.71.

$$M_{\mathcal{B}}(f) = \begin{pmatrix} 13 & 12 & 11 \\ 5 & 8 & 7 \\ 1 & 0 & 3 \end{pmatrix}.$$

Esercizio 5.4.72.

$$M_{\mathcal{B}}(f) = \begin{pmatrix} 0 & -1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & -1 \end{pmatrix}.$$

Esercizio 5.4.73.

$$M_{\mathcal{B}}(f) = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 2 & 0 \\ 2 & 2 & 0 & -2 \\ 6 & -2 & -1 & 1 \\ 2 & 2 & 1 & -1 \end{pmatrix}.$$

Esercizio 5.4.74. $f^{-1}(W)$: $2x_1 + 2x_2 + x_3 = 0$;

$$M_{\mathcal{E}}(f) = \begin{pmatrix} 1 & 5 & 0 \\ 1 & 2 & 0 \\ 2 & -1 & 1 \end{pmatrix}, \quad M_{\mathcal{B}\mathcal{E}}(f) = \begin{pmatrix} 11 & 6 & 1 \\ 5 & 3 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \end{pmatrix}, \quad M_{\mathcal{B}}(f) = \begin{pmatrix} -1 & -1 & 0 \\ 7 & 5 & 1 \\ 5 & 2 & 0 \end{pmatrix}.$$

Esercizio 5.4.75.

(2)
$$M_{\mathcal{E}_{2}[t]\mathcal{E}_{4}[t]}(f) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

(3) Ker $f = \{0\}$; Im $f = \langle t^4 - t^2, t^3 - t, t^2 - 1\}$;

(4) $\mathcal{B} = \{t^4 - 1, t^3 + t^2 - t - 1\}$ è una base di $U \cap \text{Im } f$.

Esercizio 5.4.76.

(1) $\mathcal{B} = \{(-7, -1, 3)\}$ è una base di Ker $f, C = \{(2, 2, 2), (-2, 4, -8)\}$ è una base di Im f; (2) $U = \langle (1, 0, 0), (0, 1, 0) \rangle$ è un sottospazio vettoriale di \mathbb{R}^3 tale che $\mathbb{R}^3 = \text{Ker } f \oplus U$, $\mathcal{D} = \{(1, 0, 0), (0, 1, 0)\}$ è una base di U;

(3)
$$M_{\mathcal{D}C}(g) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Esercizio 5.4.77. $g(x_1, x_2, x_3) = (-9x_1, 2x_1, x_1)$ per ogni $(x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3$.

Esercizio 5.4.78.

$$(1) M_{\mathcal{B}}(f) = \begin{pmatrix} -3 & -3 & -3 \\ 5 & 5 & 5 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}, M_{\mathcal{B}C}(f) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix},$$

$$M_{\mathcal{C}\mathcal{B}}(f) = \begin{pmatrix} -9 & 0 & -12 \\ 15 & 0 & 20 \\ 3 & 0 & 4 \end{pmatrix}, M_{\mathcal{C}}(f) = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 4 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix};$$

$$(2) M_{\mathcal{B}}(g) = \begin{pmatrix} -2 & -1 & 2 \\ 4 & 2 & -3 \\ 3 & 2 & 0 \end{pmatrix}, M_{\mathcal{B}C}(g) = \begin{pmatrix} 7 & 5 & 1 \\ -1 & -1 & 0 \\ -4 & -3 & -1 \end{pmatrix},$$

$$M_{\mathcal{C}\mathcal{B}}(g) = \begin{pmatrix} -3 & -1 & 4 \\ -5 & 2 & -7 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}, M_{\mathcal{C}}(g) = \begin{pmatrix} 5 & 2 & 6 \\ -2 & 0 & -3 \\ -4 & -1 & -5 \end{pmatrix},$$

$$(3) M_{\mathcal{B}}(g \circ f) = \begin{pmatrix} 3 & 3 & 3 \\ -5 & -5 & -5 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}, M_{\mathcal{B}C}(g \circ f) = \begin{pmatrix} 5 & 5 & 5 \\ -2 & -2 & -2 \\ -4 & -4 & -4 \end{pmatrix},$$

$$M_{\mathcal{C}\mathcal{B}}(g \circ f) = \begin{pmatrix} 9 & 0 & 12 \\ -15 & 0 & -20 \\ 3 & 0 & 4 \end{pmatrix}, M_{\mathcal{C}}(g \circ f) = \begin{pmatrix} 15 & 0 & 20 \\ -6 & 0 & -8 \\ -12 & 0 & -16 \end{pmatrix};$$

$$(4) M_{\mathcal{B}}(f \circ g) = \begin{pmatrix} 15 & -9 & 3 \\ 25 & 15 & -5 \\ 5 & 3 & -1 \end{pmatrix}, M_{\mathcal{B}C}(f \circ g) = \begin{pmatrix} 5 & 3 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix},$$
$$M_{\mathcal{CB}}(f \circ g) = \begin{pmatrix} 3 & -6 & 6 \\ -5 & 10 & -10 \\ -1 & 2 & -2 \end{pmatrix}, M_{\mathcal{C}}(f \circ g) = \begin{pmatrix} -1 & 2 & -2 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Esercizio 5.4.79.

(1)
$$M_{\mathcal{B}C}(f) = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 0 & 0 \\ -2 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix};$$
 (2) $M_{C\mathcal{D}}(g) = \begin{pmatrix} -1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix};$ (3) $M_{\mathcal{B}\mathcal{D}}(g \circ f) = \begin{pmatrix} -1 & -1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \end{pmatrix};$

(4) $\operatorname{Ker}(g \circ f) = \langle (-1, 1, 0, 0), (-1, 0, 1, 0) \rangle; \operatorname{Im}(g \circ f) = \mathbb{R}^2.$

Esercizio 5.4.80.

(1)
$$M_{\mathcal{B}C}(f) = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 2 & 0 \\ -12 & 2 & -11 & -1 \\ -29 & 3 & -29 & -4 \end{pmatrix};$$
 (2) $M_{\mathcal{C}D}(g) = \begin{pmatrix} -2 & -3 & 1 \\ -9 & -4 & 1 \end{pmatrix};$ (3) $M_{\mathcal{B}D}(g \circ f) = \begin{pmatrix} 1 & -3 & 0 & -1 \\ -8 & -5 & -3 & 0 \end{pmatrix};$

(4)
$$\operatorname{Ker}(g \circ f) = \langle (-9, -3, 29, 0), (5, -8, 0, 29) \rangle; \operatorname{Im}(g \circ f) = \mathbb{R}^2.$$

Esercizio 5.4.81. f è un isomorfismo;

$$M_{\mathcal{B}}(f) = \begin{pmatrix} 2 & 2 & -2 \\ 2 & -2 & 2 \\ -2 & 2 & 2 \end{pmatrix}, \qquad M_{\mathcal{E}}(f) = \begin{pmatrix} 6 & 4 & 2 \\ -4 & -4 & -4 \\ -4 & -4 & 0 \end{pmatrix}.$$

Esercizio 5.4.82.

(1)
$$M_{\mathcal{BB}'}(f) = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 1 & k-1 & 0 \\ 1 & -2 & 2 \end{pmatrix}, \qquad M_{\mathcal{E}}(f) = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ k+2 & k & -4 \\ k+3 & k+1 & -6 \end{pmatrix};$$

(2) f è un isomorfismo se e solo se $k \neq 0$;

(3) Se k = 0, allora $\mathcal{B} = \{(2, 0, 1)\}$ è una base di Ker f e $\mathcal{B} = \{(0, 2, 3), (1, 0, 1)\}$ è una base di Im f.

Esercizio 5.4.83.

$$M_{\mathcal{B}\mathcal{B}'}(f) = \begin{pmatrix} 2 & 0 & -4 \\ 2 & 2 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 2 & 0 & 2 \end{pmatrix}, \qquad M_{\mathcal{E}_3\mathcal{E}_4}(f) = \begin{pmatrix} -3 & 4 & -1 \\ 2 & 0 & 0 \\ 3 & -2 & -1 \\ -3 & 6 & 1 \end{pmatrix};$$

f è iniettiva.

Esercizio 5.4.84.

$$M_{\mathcal{E}_{2,2}}(f) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -2 & 0 \\ 2 & 1 & -4 & -2 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 1 \end{pmatrix}, \qquad M_{\mathcal{B}}(f) = \begin{pmatrix} -1 & -2 & 2 & 4 \\ 2 & 3 & -4 & -6 \\ 0 & 0 & -1 & -2 \\ 0 & 0 & 2 & 1 \end{pmatrix}.$$

Esercizio 5.4.85.

Se $h \neq 6$ e $k \neq 27$, allora una base di Ker f è data da $\mathcal{B} = \{(-3, 0, 1, 0)\}$ e una base di Im f è data da $\mathcal{B}' = \{(1, 2, 3), (3, h, 9), (9, 18, k)\}$;

se $h \neq 6$ e k = 27, allora una base di Ker f è data da $\mathcal{B} = \{(-3, 0, 1, 0), (-9, 0, 0, 1)\}$ e una base di Im f è data da $\mathcal{B}' = \{(1, 2, 3), (3, h, 9)\}$;

se h = 6 e $k \neq 27$, allora una base di Ker f è data da $\mathcal{B} = \{(-3, 1, 0, 0), (-3, 0, 1, 0)\}$ e una base di Im f è data da $\mathcal{B}' = \{(1, 2, 3), (9, 18, k)\}$;

se h = 6 e k = 27, allora una base di Ker $f \in \mathcal{B} = \{(-3, 1, 0, 0), (-3, 0, 1, 0), (-9, 0, 0, 1)\}$ e una base di Im $f \in \text{data da } \mathcal{B}' = \{(1, 2, 3)\}.$

Esercizio 5.4.86.

(2)
$$M_{\mathcal{B}C}(f) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & -1 \end{pmatrix};$$

(3) $\mathcal{D} = \{(t^2, t^2), (t, t), (1, 1)\}$ è una base di Ker f, C è una base di Im f;

(4)
$$M_{\mathcal{B}'C'}(f) = \begin{pmatrix} 0 & 2 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}.$$

Esercizio 5.4.87. ϕ_A non è suriettiva.

Esercizio 5.4.88.

(2)
$$M_{\mathcal{E}}(f) = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 5 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 4 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix};$$

(3) $C = \{1\}$ è una base di Ker f, $\mathcal{D} = \{t^4, t^3, t^2, t, 1\}$ è una base di Im f;

$$(4) M_{\mathcal{B}}(D_1) = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 5 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 4 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 3 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 2 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

Esercizio 5.4.89.

(3) $C = \{t, 1\}$ è una base di Ker f e \mathcal{E} è un suo completamento a una base di $\mathbb{R}_5[t]$, $\mathcal{D} = \{t^3, t^2, t, 1\}$ è una base di Im f e \mathcal{E} è un suo completamento a una base di $\mathbb{R}_5[t]$;

Esercizio 5.4.90. $\mathcal{B} = \{(6,2,3,0), (3,2,0,3)\}$ è una base di Ker f; $\mathcal{B}' = \{(1,3,1,4), (-3,-6,0,-6)\}$ è una base di Im f; $\mathbb{R}^4 = \text{Ker } f \oplus \text{Im } f$; $f^{-1}(W)$: $2x_1 - 3x_2 - 2x_3 = 0$; $C = \{(3,2,0,0), (1,0,1,0), (0,0,0,1)\}$ è una base di $f^{-1}(W)$.

Esercizio 5.4.91. (1) $\mathcal{B} = \{(-1, -1, 1)\}$ è una base di Ker f;

 $C = \{(-2, 2, 0), (4, 2, 3)\}$ è una base di Im f;

- (2) U: $x_1 + x_2 = 0$; $C = \{(1, -1, 2), (1, -1, -2)\}$ è una base di U;
- (3) $\mathcal{D} = \{-2, 2, 0\}$ è una base di $U \cap \text{Im } f; f^{-1}(U): x_2 + x_3 = 0;$
- (4) $\dim(f(f^{-1}(U))) = 1$.

Esercizio 5.4.92. (1) $\mathcal{B} = \{(2, 2, 5)\}$ è una base di Ker f;

 $\mathcal{B}' = \{(1,4,3,1), (-1,6,2,4)\}$ è una base di Im f;

- (2) dim W = 3; $C = \{(1, 0, 0, 0), (0, 2, 1, 0), (0, 0, 0, 1)\}$ è una base di W;
- (3) $\mathcal{D} = \{0, 2, 1, 1\}$ è una base di $W \cap \text{Im } f$; $f^{-1}(W)$: $x_1 x_2 = 0$.

Esercizio 5.4.93. (1) $C = \{(-1, -2, 1)\}$ è una base di Ker f;

 $C' = \{(2, -4, 0), (-1, 0, -3)\}$ è una base di Im f;

(2) $\mathcal{B} = \{(1,0,0), (-1,-2,1), (0,1,0)\}\$ e $\mathcal{B}' = \{(2,-4,0), (0,1,0), (-1,0,-3)\}\$ sono due basi tali che $M_{\mathcal{BB}'}(f)$ è della forma richiesta.

Esercizio 5.4.94. (1) $C = \{(-2, 1, 0, 0), (-2, 0, 3, 1)\}$ è una base di Ker f;

 $C' = \{(2, 1, -3), (1, 0, -2)\}$ è una base di Im f;

(2) Due basi tali che $M_{\mathcal{BB}'}(f)$ è della forma richiesta sono

$$\mathcal{B} = \{(1,0,0,0), (0,0,1,0), (-2,1,0,0), (-2,0,3,1)\},\$$

$$\mathcal{B}' = \{(2,1,-3), (1,0,-2), (0,0,1)\}.$$

Esercizio 5.4.95. (1) $C = \{(-2, 2, 3, 0), (-4, 0, 0, 1)\}$ è una base di Ker f; $C' = \{(2, 1, 0, 3), (2, -2, 6, 0)\}$ è una base di Im f;

(2) Due basi tali che $M_{\mathcal{BB}'}(f)$ è della forma richiesta sono

$$\mathcal{B} = \{(1,0,0,0), (-1,2,3,0), (0,1,0,0), (-4,1,0,1)\},\$$

$$\mathcal{B}' = \{(0,0,1,0), (2,1,0,3), (0,0,0,1), (2,-2,6,0)\}.$$

30 Soluzioni

Esercizio 5.4.96. Non è possibile determinare le basi che soddisfano le proprietà richieste.

Esercizio 5.4.97.

(3) $\mathcal{B}_1 = \{\mathbf{v}_1\}$ è una base di Ker f; $C_1 = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3\}$ è una base di Im f;

 $\mathcal{B}_2 = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2\}$ è una base di Ker f^2 ; $C_2 = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2\}$ è una base di Im f^2 ; $\mathcal{B}_3 = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3\}$ è una base di Ker f^3 ; $C_3 = \{\mathbf{v}_1\}$ è una base di Im f^3 ;

 $\mathcal{B}_k = \mathcal{E}_4$ è una base di Ker f^k e $C_k = \emptyset$ è una base di Im f^k , per ogni $k \ge 4$; (4) $f^{-1}(\mathbf{v}_1) = \{\mathbf{v}_2\}$; $(f^2)^{-1}(\mathbf{v}_1) = \{\mathbf{v}_3\}$; $(f^3)^{-1}(\mathbf{v}_1) = \{\mathbf{v}_4\}$; $(f^k)^{-1}(\mathbf{v}_1) = \emptyset$ per ogni k > 4.

Esercizio 5.4.98.

(1)
$$M_{\mathcal{E}_3}(f^n) = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & n \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad n \in \mathbb{N} - \{0\};$$

(2) $M_{\mathcal{E}_3}(f^n) = \begin{pmatrix} 0 & 1 & -n+2 \\ 0 & 1 & -n \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad n \in \mathbb{N} - \{0\};$

(3) $\mathcal{B} = \{(1,0,0)\}$ è una base di Ker f^n ; $C_n = \{(0,1,0), (1,n,1)\}$ è una base di Im f^n , per ogni $n \in \mathbb{N} - \{0\}$;

(4) Im f^n : $x_1 - x_3 = 0$, per ogni $n \in \mathbb{N} - \{0\}$.

Esercizio 5.4.99. (1) $\mathcal{B} = \{(-2, 3, 1, 0), (-1, 1, 0, 1)\}$ è una base di Ker f; $C = \{(1, 1, 4), (0, 2, 4)\}$ è una base di Im f;

(2) $\mathcal{D} = \{(-1, 1, 0, 1)\}$ è una base di $W \cap \operatorname{Ker} f$; la relazione $\mathbb{R}^4 = W \oplus \operatorname{Ker} f$ è falsa;

(3)
$$W \cap \text{Ker } f: \begin{cases} x_1 + x_2 = 0, \\ x_3 = 0, \\ x_1 + x_4 = 0; \end{cases}$$

 $(4) \dim(f(W \cap \operatorname{Ker} f)) = 0.$

Esercizio 5.4.100.

$$\mathcal{A} = \{ f : \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3 \mid f(1,1,0) = \mathbf{0}, f(1,0,1) = \mathbf{0}, f(1,0,0) = (1,0,-1) \}.$$

Il determinante **A.6**

Esercizio 6.3.1. B_1 e B_2 sono sottomatrici di A; B_3 e B_4 non sono sottomatrici di A.

A.6 Il determinante 31

Esercizio 6.3.2. B_2 e B_4 sono sottomatrici di A; B_1 e B_3 non sono sottomatrici di A.

Esercizio 6.3.3. B_1 e B_4 sono sottomatrici di A; B_2 e B_3 non sono sottomatrici di A.

Esercizio 6.3.4. B_3 e B_4 sono sottomatrici di A; B_1 e B_2 non sono sottomatrici di A.

Esercizio 6.3.5. B_1 e B_3 sono sottomatrici di A; B_2 non è una sottomatrice di A.

Esercizio 6.3.6. B_2 e B_3 sono sottomatrici di A; B_1 non è una sottomatrice di A.

Esercizio 6.3.7. det A = 1; det B = 10; det C = 0.

Esercizio 6.3.8. det A = 7; det B = 0; det C = 0.

Esercizio 6.3.9. det A = 0; det B = -2; det C = 2.

Esercizio 6.3.10. det A = 128; det B = 72; det C = 16.

Esercizio 6.3.11. det A = 2; det B = -8.

Esercizio 6.3.12. det A = 0; det B = 9.

Esercizio 6.3.13. det A = -40; det B = 0.

Esercizio 6.3.14. det A = 24; det B = 1.

Esercizio 6.3.15. det A = -3; det B = -14.

Esercizio 6.3.16. det A = 0; det B = 0.

Esercizio 6.3.17. det A = -5; det B = 4.

Esercizio 6.3.18. det A = -20; det B = 1001.

Esercizio 6.3.19. det A = 16; det B = 5.

Esercizio 6.3.20. det A = -10; det B = -6.

Esercizio 6.3.21. det A = 2; det B = 0.

Esercizio 6.3.22. det A = -3; det B = -6.

Esercizio 6.3.23. det A = 7; det B = -15.

Esercizio 6.3.24. det A = 0; det B = 20.

Esercizio 6.3.25. det A = 0; det B = 10000.

Esercizio 6.3.26. det A = -12; det B = -5.

Esercizio 6.3.27. det A = 0; det B = 5.

Esercizio 6.3.28. det A = 1; det B = -16.

Esercizio 6.3.29.

$$\det\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & -1 \end{pmatrix} = -5; \quad \det\begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} = 3; \quad \det\begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} = 1.$$

Esercizio 6.3.30. det $A_{11} = 2$; det $A_{12} = -1$; det $A_{13} = 2$; det $A_{21} = -6$; det $A_{22} = 5$; det $A_{23} = -2$; det $A_{31} = -2$; det $A_{32} = -1$; det $A_{33} = -2$.

Esercizio 6.3.31.

$$\det\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & -1 \\ 1 & -1 & 3 \end{pmatrix} = 4, \quad \det\begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 0 & 2 & 1 \\ 1 & -1 & 4 \end{pmatrix} = 6, \quad \det\begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & -1 & 1 \\ 1 & 3 & 4 \end{pmatrix} = -5,$$

$$\det\begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 2 & -1 & 1 \\ -1 & 3 & 4 \end{pmatrix} = 3$$

Esercizio 6.3.32.

$$\det\begin{pmatrix} 2 & 4 & 0 \\ 2 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 3 \end{pmatrix} = -24, \quad \det\begin{pmatrix} 2 & 4 & 1 \\ 2 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 4 \end{pmatrix} = -32, \quad \det\begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 \\ 2 & 0 & 1 \\ 0 & 3 & 4 \end{pmatrix} = 0,$$

$$\det\begin{pmatrix} 4 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ -1 & 3 & 4 \end{pmatrix} = -12$$

Esercizio 6.3.33. det $A_{11} = 0$; det $A_{12} = 0$; det $A_{13} = 0$; det $A_{14} = 0$; det $A_{21} = -1$; det $A_{22} = 1$; det $A_{23} = 0$; det $A_{24} = -1$; det $A_{31} = 1$; det $A_{32} = -1$; det $A_{33} = 0$; det $A_{34} = 1$; det $A_{41} = 0$; det $A_{42} = 0$; det $A_{43} = 0$; det $A_{44} = 0$.

Esercizio 6.3.34. r(A) = 2; r(B) = 1.

Esercizio 6.3.35. r(A) = 3; r(B) = 2.

Esercizio 6.3.36. r(A) = 2; r(B) = 1.

Esercizio 6.3.37. r(A) = 2; r(B) = 3.

Esercizio 6.3.38. r(A) = 2; r(B) = 2.

Esercizio 6.3.39. r(A) = 3; r(B) = 2.

Esercizio 6.3.40. r(A) = 1; r(B) = 2.

Esercizio 6.3.41. r(A) = 3; r(B) = 2.

Esercizio 6.3.42. Se $k \ne 0$, allora r(A) = 3; se k = 0, allora r(A) = 2; se $k \ne -3/4$, allora r(B) = 3; se k = -3/4, allora r(B) = 2.

Esercizio 6.3.43. Se $k \neq -5$, allora r(A) = 2; se k = -5, allora r(A) = 1; se $k \neq 4$, allora r(B) = 3; se k = 4, allora r(B) = 2.

A.6 Il determinante 33

Esercizio 6.3.44. r(A) = 3 per ogni $k \in \mathbb{R}$; se $k \neq 2$, allora r(B) = 3; se k = 2, allora r(B) = 2.

Esercizio 6.3.45. Se $k \ne -1$, allora r(A) = 3; se k = -1, allora r(A) = 2; se $k \ne -2$, 1, allora r(B) = 3; se k = -2, allora r(B) = 2; se k = 1, allora r(B) = 1.

Esercizio 6.3.46. Se $k \ne -1, 2$, allora r(A) = 4; se k = -1 o k = 2, allora r(A) = 3.

Esercizio 6.3.47. Se $k \ne -3$, 3, allora r(B) = 4; se k = -3, allora r(B) = 3; se $k \ne 3$, allora r(B) = 2.

Esercizio 6.3.48. Se $k \neq 0, 1$, allora r(A) = 3; se k = 0 o k = 1, allora r(A) = 2.

Esercizio 6.3.49. Se $k \ne -1, 0, 1$, allora r(A) = 4; se k = -1 o k = 1, allora r(A) = 3; se k = 0, allora r(A) = 2.

Esercizio 6.3.50. Se $k \neq 0$ e $h \neq 0$, allora r(A) = 4; se $k \neq 0$ e h = 0, allora r(A) = 3; se k = 0, allora r(A) = 1.

Esercizio 6.3.51. Se $k \neq 0$, allora r(A) = 4; se k = 0, allora r(A) = 3.

Esercizio 6.3.52. Se $k \neq -1, 0$, allora r(B) = 5; se k = -1 o k = 0, allora r(B) = 4.

Esercizio 6.3.53.

$$A^{-1} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ -1 & 1 & -1 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}; \qquad B^{-1} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & -2 & 1 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix}.$$

Esercizio 6.3.54. A non è invertibile;

$$B^{-1} = \left(\begin{array}{ccc} 0 & 1 & 0 \\ -1 & 2 & 2 \\ 1 & -2 & -1 \end{array} \right).$$

Esercizio 6.3.55. *B* non è invertibile;

$$A^{-1} = \frac{1}{8} \begin{pmatrix} 2 & 2 & -4 \\ -1 & 1 & 2 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix}.$$

Esercizio 6.3.56.

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -3 \\ 1 & 1 & -3 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \qquad B^{-1} = \frac{1}{4} \begin{pmatrix} 3 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 4 \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix}.$$

Esercizio 6.3.57.

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & -1 \\ -1 & 2 & 2 \end{pmatrix}, \qquad B^{-1} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 2 & -2 & -1 \\ 1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Esercizio 6.3.58.

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 & 1\\ 0 & 1 & 1 & 0\\ 1 & 0 & 1 & -1\\ 1 & -1 & -1 & 0 \end{pmatrix}.$$

Esercizio 6.3.59.

$$A^{-1} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 0 & -1 & -1 & 0 \\ 2 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 2 \end{pmatrix}.$$

Esercizio 6.3.60. A non è invertibile.

Esercizio 6.3.61. det A = 1 se e solo se k = 0.

Esercizio 6.3.62. det B = 2 se e solo se k = 1 o k = 2.

Esercizio 6.3.63. det C = 4 se e solo se k = -2 o k = -1.

Esercizio 6.3.64. det D = -2 se e solo se k = -1 o k = 0.

Esercizio 6.3.65. det E = -8 se e solo se k = -2 o k = 1 o k = 2.

Esercizio 6.3.66. $\mathcal{B} = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3\}$ è una base di \mathbb{R}^3 se e solo se $k \neq -3$.

Esercizio 6.3.67. $\mathcal{B} = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3\}$ è una base di \mathbb{R}^3 se e solo se $k \neq 3$.

Esercizio 6.3.68. $\mathcal{B} = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3\}$ è una base di \mathbb{R}^3 se e solo se $k \neq -7$ e $k \neq 1$.

Esercizio 6.3.69. $\mathcal{B} = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3, \mathbf{v}_4\}$ è una base di \mathbb{R}^4 se e solo se $k \neq 1$ e $k \neq 2$.

Esercizio 6.3.70. $\mathcal{B} = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3, \mathbf{v}_4\}$ è una base di \mathbb{R}^4 se e solo se $k \neq -\sqrt{2}$, $k \neq \sqrt{2}$ e $k \neq 3$.

Esercizio 6.3.71. $S = \{(0,0,2)\}.$

Esercizio 6.3.72. $S = \{(1, -1/4, 3/4)\}.$

Esercizio 6.3.73. $S = \{(0, 1/4, -1/6)\}.$

Esercizio 6.3.74. $S = \{(1, -3/5, 9/5)\}.$

Esercizio 6.3.75. $S = \{(-3/7, 3, 0)\}.$

Esercizio 6.3.76. $S = \{(1/7, 1/7, 1/7)\}.$

Esercizio 6.3.77. $S = \{(1, 0, 2, 0)\}.$

Esercizio 6.3.78. $S = \{(-3, 3, -2, -1)\}.$

Esercizio 6.3.79. $S = \{(-1, -1/2, -2, -3)\}.$

Esercizio 6.3.80. $S = \{(1, 1/2, -1, 1/2)\}.$

Esercizio 6.3.81. $S = \{(-1, 2, 0, 0, 1)\}.$

Esercizio 6.3.82. $S = \{(0, 0, 0, -1, 1)\}.$

Esercizio 6.3.83. f è un isomorfismo se e solo se $k \neq -1$ e $k \neq 1$.

Esercizio 6.3.84. f è un isomorfismo se e solo se $k \neq -1$, $k \neq 0$ e $k \neq 1$.

Esercizio 6.3.85. f è un isomorfismo se e solo se $k \neq -\sqrt{5}$ e $k \neq \sqrt{5}$.

Esercizio 6.3.86. f è un isomorfismo se e solo se $k \neq -1$ e $k \neq 1$.

Esercizio 6.3.87. f è un isomorfismo se e solo se $k \neq 0$ e $k \neq 1$.

Esercizio 6.3.88. f è un isomorfismo se e solo se $k \neq 0$.

Esercizio 6.3.89. f è un isomorfismo se e solo se $k \neq -2$ e $k \neq 2$.

Esercizio 6.3.90. f è un isomorfismo se e solo se $h \neq -1$ e $k \neq 0$.

Esercizio 6.3.91. f è un isomorfismo per ogni $k \in \mathbb{R}$.

Esercizio 6.3.92. det A = 1 per ogni $h, k \in \mathbb{R}$.

Esercizio 6.3.93. (1) $\det(kA) = 2k$, per ogni $k \in \mathbb{N}$; (2) $\det(A^k) = 2^k$, per ogni $k \in \mathbb{N}$; (3) $\det(-A) = (-1)^n \cdot 2$.

Esercizio 6.3.94. L'affermazione non è vera.

Esercizio 6.3.95. det N = 0.

Esercizio 6.3.96. $\det A = 1$.

Esercizio 6.3.97. det A = -1 oppure det A = 1; considerando le matrici I_3 e $-I_3$, si ha det $I_3 = 1$ e det $(-I_3) = -1$.

Esercizio 6.3.98. Non esiste una tale matrice.

Esercizio 6.3.99. Se n=2k per qualche $k \in \mathbb{N}$, allora det $A=(-1)^k$; se n=2k+1 per qualche $k \in \mathbb{N}$, allora det A=0.

Esercizio 6.3.100. det A = 2 per ogni $n \in \mathbb{N}$.

A.7 Autovalori e autovettori

Esercizio 7.3.1. \mathbf{v}_2 e \mathbf{v}_3 sono autovettori; \mathbf{v}_1 e \mathbf{v}_4 non sono autovettori.

Esercizio 7.3.2. v_3 e v_4 sono autovettori; v_1 e v_2 non sono autovettori.

Esercizio 7.3.3. \mathbf{v}_1 e \mathbf{v}_2 sono autovettori; \mathbf{v}_3 e \mathbf{v}_4 non sono autovettori.

Esercizio 7.3.4. v_1 , v_3 e v_4 sono autovettori; v_2 non è un autovettore.

Esercizio 7.3.5. v_1 e v_2 sono autovettori; v_3 non è un autovettore.

Esercizio 7.3.6. v_1 , v_2 e v_3 sono autovettori.

Esercizio 7.3.7. \mathbf{v}_1 e \mathbf{v}_3 sono autovettori; \mathbf{v}_2 non è un autovettore.

Esercizio 7.3.8. Se k = 0, allora \mathbf{v} è un autovettore relativo all'autovalore -1; se $k \neq 0$, allora \mathbf{v} non è un autovettore.

Esercizio 7.3.9. Se k = 3, allora \mathbf{v} è un autovettore relativo all'autovalore -1; se $k \neq 3$, allora \mathbf{v} non è un autovettore.

Esercizio 7.3.10. Se k = 1, allora \mathbf{v} è un autovettore relativo all'autovalore 1; se $k \neq 1$, allora \mathbf{v} non è un autovettore.

Esercizio 7.3.11. Se k = -1, allora \mathbf{v} è un autovettore relativo all'autovalore -2; se $k \neq -1$, allora \mathbf{v} non è un autovettore.

Esercizio 7.3.12. 2 è un autovalore per f se e solo se k = 0.

Esercizio 7.3.13. 1 è un autovalore di f se e solo se k = 3/4.

Esercizio 7.3.14. -2 è un autovalore per f se e solo se $k = -\sqrt{6}$ o $k = \sqrt{6}$.

Esercizio 7.3.15. 6 è un autovalore per f se e solo se k = 0 o k = -3/2.

Esercizio 7.3.16. -2 è un autovalore per f se e solo se k = -2.

Esercizio 7.3.17. -1 è un autovalore per f se e solo se k = -3 o k = 4/3.

Esercizio 7.3.18. Gli autovalori di f sono -1 e 3; gli autospazi di f sono $V_{-1} = \langle (1, -1) \rangle$ e $V_3 = \langle (1, 1) \rangle$; f è semplice e $\mathcal{B} = \{(1, -1), (1, 1)\}$ è una base di \mathbb{R}^2 formata da autovettori per f.

Esercizio 7.3.19. Gli autovalori di f sono -3 e 2; gli autospazi di f sono $V_{-3} = \langle (1, -1) \rangle$ e $V_2 = \langle (-4, 9) \rangle$; f è semplice e $\mathcal{B} = \{(1, -1), (-4, 9)\}$ è una base di \mathbb{R}^2 formata da autovettori per f.

Esercizio 7.3.20. f non ha autovalori reali; f non è semplice.

Esercizio 7.3.21. Gli autovalori di f sono -3 e 0; gli autospazi di f sono $V_{-3} = \langle (3, -1, 2) \rangle$, $V_0 = \langle (1, 0, 1) \rangle$; f non è semplice.

Esercizio 7.3.22. Gli autovalori di f sono 1, 2 e 3; gli autospazi di f sono $V_1 = \langle (3, -4, 1) \rangle$, $V_2 = \langle (-1, 1, 0) \rangle$, $V_3 = \langle (2, -4, 1) \rangle$; f è semplice e $\mathcal{B} = \{(3, -4, 1), (-1, 1, 0), (2, -4, 1)\}$ è una base di \mathbb{R}^3 formata da autovettori per f.

Esercizio 7.3.23. Gli autovalori di f sono 1 e -2; gli autospazi di f sono $V_1 = \langle (1, -1, 1) \rangle, V_{-2} = \langle (1, 1, 0), (1, 0, 1) \rangle;$ f è semplice e $\mathcal{B} = \{(1, -1, 1), (1, 1, 0), (1, 0, 1)\}$ è una base di \mathbb{R}^3 formata da autovettori per f.

Esercizio 7.3.24. L'unico autovalore di f è 2, con autospazio $V_2 = \langle (1,0,0), (0,-1,1) \rangle$; f non è semplice.

per f.

```
Esercizio 7.3.25. Gli autovalori di f sono -1 e 2;
gli autospazi di f sono V_{-1} = \langle (0, 1, 0) \rangle e V_2 = \langle (-2, -3, 1) \rangle; f non è semplice.
Esercizio 7.3.26. L'unico autovalore di f 
in -2;
l'unico autospazio di f \in V_{-2} = \langle (-2, -1, 1) \rangle; f non è semplice.
Esercizio 7.3.27. Gli autovalori di f sono -2, 0 e 1;
gli autospazi di f sono V_{-2} = \langle (1, -1, 1) \rangle, V_0 = \langle (1, 2, 0) \rangle, V_1 = \langle (1, 1, 0) \rangle;
f è semplice e \mathcal{B} = \{(1, -1, 1), (1, 2, 0), (1, 1, 0)\} è una base di \mathbb{R}^3 formata da autovettori
per f.
Esercizio 7.3.28. Gli autovalori di f sono -1, 1 e 2;
gli autospazi di f sono V_{-1} = \langle (-1, 1, 1) \rangle, V_1 = \langle (1, 1, 0) \rangle, V_2 = \langle (-1, -2, 1) \rangle;
f è semplice e \mathcal{B} = \{(-1, 1, 1), (1, 1, 0), (-1, -2, 1)\} è una base di \mathbb{R}^3 formata da auto-
vettori per f.
Esercizio 7.3.29. Gli autovalori di f sono 0 e 2;
gli autospazi di f sono V_0 = \langle (1, 1, 0), (-2, 0, 1) \rangle, V_2 = \langle (-1, -1, 1) \rangle;
f è semplice e \mathcal{B} = \{(1, 1, 0), (-2, 0, 1), (-1, -1, 1)\} è una base di \mathbb{R}^3 formata da auto-
vettori per f.
Esercizio 7.3.30. Gli autovalori di f sono -1 e 3;
gli autospazi di f sono V_{-1} = \langle (3,5,1) \rangle, V_3 = \langle (1,2,0) \rangle;
f non è semplice.
Esercizio 7.3.31. L'unico autovalore di f \ge 2,
con autospazio V_2 = \langle (-1, 0, 1) \rangle; f non è semplice.
Esercizio 7.3.32. Gli autovalori di f sono -1 e 4;
gli autospazi di f sono V_{-1} = \langle (1, -1, 2) \rangle, V_4 = \langle (0, 1, 0), (1, 0, 1) \rangle;
f è semplice e \mathcal{B} = \{(1, -1, 2), (0, 1, 0), (1, 0, 1)\} è una base di \mathbb{R}^3 formata da autovettori
per f.
Esercizio 7.3.33. Gli autovalori di f sono -1 e 0;
gli autospazi di f sono V_{-1} = \langle (-3, 1, 2) \rangle, V_0 = \langle (-2, 5, 0), (-6, 0, 5) \rangle;
f è semplice e \mathcal{B} = \{(-3, 1, 2), (-2, 5, 0), (-6, 0, 5)\} è una base di \mathbb{R}^3 formata da auto-
vettori per f.
Esercizio 7.3.34. Gli autovalori di f sono -3, -1 e 3;
gli autospazi di f sono V_{-3} = \langle (0, 1, 1) \rangle, V_{-1} = \langle (1, 1, 0) \rangle, V_3 = \langle (1, 3, 4) \rangle;
f è semplice e \mathcal{B} = \{(0, 1, 1), (1, 1, 0), (1, 3, 4)\} è una base di \mathbb{R}^3 formata da autovettori
per f.
Esercizio 7.3.35. Gli autovalori di f sono -2 e -1;
gli autospazi di f sono V_{-2} = \langle (1, -1, 1) \rangle, V_{-1} = \langle (6, -5, 4) \rangle; f non è semplice.
Esercizio 7.3.36. Gli autovalori di f sono 1 e 2;
gli autospazi di f sono V_1 = \langle (1, 2, 0), (-1, 0, 2) \rangle, V_2 = \langle (1, 2, 1) \rangle;
f è semplice e \mathcal{B} = \{(1,2,0), (-1,0,2), (1,2,1)\} è una base di \mathbb{R}^3 formata da autovettori
```

```
Esercizio 7.3.37. Gli autovalori di f sono -2, -1, 1 e 2;
```

gli autospazi di f sono $V_{-2} = \langle (-1, 0, -1, 1) \rangle, V_{-1} = \langle (-1, -1, 1, 0) \rangle, V_1 = \langle (1, 2, -3, 2) \rangle, V_2 = \langle (0, 1, -1, 1) \rangle;$

f è semplice e $\mathcal{B} = \{(-1, 0, -1, 1), (-1, -1, 1, 0), (1, 2, -3, 2), (0, 1, -1, 1)\}$ è una base di \mathbb{R}^3 formata da autovettori per f.

Esercizio 7.3.38. Gli autovalori di f sono -1 e 1;

gli autospazi di f sono $V_{-1} = \langle (-3,0,-2,2) \rangle, V_1 = \langle (0,1,0,0), (0,0,-1,2) \rangle; f$ non è semplice.

Esercizio 7.3.39. Gli autovalori di f sono -1, 0 e 2;

 $V_{-1} = \langle (-2,0,3,0) \rangle, V_0 = \langle (-1,0,2,0), (0,-3,0,2) \rangle, V_2 = \langle (0,-4,0,3) \rangle$ sono gli autospazi di f;

f è semplice e $\mathcal{B} = \{(-2,0,3,0), (-1,0,2,0), (0,-3,0,2), (0,-4,0,3)\}$ è una base di \mathbb{R}^4 formata da autovettori per f.

Esercizio 7.3.40. Gli autovalori di f sono -2 e 2;

gli autospazi di f sono $V_{-2} = \langle (-1, 3, 0, 0), (0, 0, 1, 0), (0, 0, 0, 1) \rangle$, $V_2 = \langle (-1, 2, 0, 0) \rangle$; f è semplice e $\mathcal{B} = \{ (-1, 3, 0, 0), (0, 0, 1, 0), (0, 0, 0, 1), (-1, 2, 0, 0) \}$ è una base di \mathbb{R}^4 formata da autovettori per f.

Esercizio 7.3.41. Gli autovalori di f sono -2 e 0;

gli autospazi di f sono $V_{-2} = \langle (0,0,1,2) \rangle$, $V_0 = \langle (-1,-1,1,0), (1,1,0,1) \rangle$; f non è semplice.

Esercizio 7.3.42. Gli autovalori di f sono 1 e 3;

gli autospazi di f sono $V_1 = \langle (-2, 1, 0, 0), (-2, 0, 0, 1) \rangle$, $V_3 = \langle (-3, 3, 1, 0), (3, -3, 0, 2) \rangle$; f è semplice e $\mathcal{B} = \{(-1, 3, 0, 0), (0, 0, 1, 0), (0, 0, 0, 1), (-1, 2, 0, 0)\}$ è una base di \mathbb{R}^4 formata da autovettori per f.

Esercizio 7.3.43. Gli autovalori di f sono -3, 0 e 2;

 $V_{-3} = \langle (0,0,1,0) \rangle, V_0 = \langle (2,0,3,3) \rangle, V_2 = \langle (1,1,1,0), (0,-1,0,1) \rangle$ sono gli autospazi di f;

f è semplice e $\mathcal{B} = \{(0,0,1,0), (2,0,3,3), (1,1,1,0), (0,-1,0,1)\}$ è una base di \mathbb{R}^4 formata da autovettori per f.

Esercizio 7.3.44. f non ha autovalori reali; f non è semplice.

Esercizio 7.3.45. Gli autovalori di f sono -1, 1 e 3;

 $V_{-1} = \langle (-3, 2, 1, 0), (0, 0, 0, 1) \rangle, V_{1} = \langle (1, 0, 1, 1) \rangle, V_{3} = \langle (0, 0, 2, 3) \rangle$ sono gli autospazi di f:

f è semplice e $\mathcal{B} = \{(-3, 2, 1, 0), (0, 0, 0, 1), (1, 0, 1, 1), (0, 0, 2, 3)\}$ è una base di \mathbb{R}^4 formata da autovettori per f.

Esercizio 7.3.46. Gli autovalori di f sono -1 e 2;

gli autospazi di f sono $V_{-1} = \langle (3, -1, 1, 0), (-2, 1, 0, 1) \rangle$, $V_2 = \langle (-2, 1, 0, 2) \rangle$; f non è semplice.

Esercizio 7.3.47. Gli autovalori di f sono -2, 0 e 1;

gli autospazi di f sono $V_{-2} = \langle (1, -2, 1, 1) \rangle$, $V_0 = \langle (0, -1, 1, 2) \rangle$, $V_1 = \langle (0, -1, 2, 4) \rangle$; f non è semplice.

Esercizio 7.3.48. Gli autovalori di f sono -4, -1, 2 e 3;

 $V_{-4} = \langle (0,0,1,1) \rangle, V_{-1} = \langle (0,7,3,0) \rangle, V_{2} = \langle (0,1,0,0) \rangle, V_{3} = \langle (-1,1,2,2) \rangle$ sono gli autospazi di f;

f è semplice e $\mathcal{B} = \{(0,0,1,1), (0,7,3,0), (0,1,0,0), (-1,1,2,2)\}$ è una base di \mathbb{R}^4 formata da autovettori per f.

Esercizio 7.3.49. L'unico autovalore di f
in 1;

l'unico autospazio di f è $V_1 = \langle (-1, 1, 2, 2) \rangle$; f non è semplice.

Esercizio 7.3.50. Gli autovalori di f sono 0 e 1;

 $V_0 = \langle (-3, -1, 5, 0), (-1, -7, 0, 5) \rangle, V_1 = \langle (0, 0, 1, 0), (-1, -2, 0, 1) \rangle$ sono gli autospazi di f;

f è semplice e $\mathcal{B} = \{(-3, -1, 5, 0), (-1, -7, 0, 5), (0, 0, 1, 0), (-1, -2, 0, 1)\}$ è una base di \mathbb{R}^4 formata da autovettori per f.

Esercizio 7.3.51. Se $k \neq 0$, allora f non è semplice; se k = 0, allora f è semplice.

Esercizio 7.3.52. Se $k \neq -1$, allora f è semplice; se k = -1, allora f non è semplice.

Esercizio 7.3.53. f è semplice per ogni $k \in \mathbb{R}$.

Esercizio 7.3.54. Se $k \neq 2$, allora f non è semplice; se k = 2, allora f è semplice.

Esercizio 7.3.55. Se $k \neq 2$, allora f è semplice; se k = 2, allora f non è semplice.

Esercizio 7.3.56. Se $k \ne 4$, allora f è semplice; se k = 4, allora f non è semplice.

Esercizio 7.3.57. Se $k \neq 0$ e $k \neq 2$, allora f è semplice; se k = 0 o k = 2, f non è semplice.

Esercizio 7.3.58. f non è semplice per alcun $k \in \mathbb{R}$.

Esercizio 7.3.59. Se $k \neq 2$, allora f è semplice; se k = 2, allora f non è semplice.

Esercizio 7.3.60. Se $k \ne 1$, allora f non è semplice; se k = 1, allora f è semplice.

Esercizio 7.3.61. Per ogni $h, k \in \mathbb{R}$, se $h \neq k$, allora f è semplice, se h = k, f non è semplice.

Esercizio 7.3.62. Se $k \neq 2$, allora f non è semplice; se k = 2, allora f è semplice.

Esercizio 7.3.63. f non è semplice per alcun $k \in \mathbb{R}$.

Esercizio 7.3.64. f è semplice se e solo se k = 1.

Esercizio 7.3.65. f è semplice se e solo se $k \ne 1$, $k \ne 2$ e $k \ne 3$.

Esercizio 7.3.66. f è semplice se e solo se k = 2.

Esercizio 7.3.67. f è semplice per ogni $k \in \mathbb{R}$.

Esercizio 7.3.68. f è semplice se e solo se $k \neq -1$.

Esercizio 7.3.69. f è semplice se e solo se $k \neq 0$.

Esercizio 7.3.70. f non è semplice per alcun $k \in \mathbb{R}$.

Esercizio 7.3.71. (1) f è semplice se e solo se k = 1;

(2) f non è un isomorfismo se e solo se k = 2;

(3) $\mathcal{B} = \{(0, 1, 0)\}$ è una base di V_0 ,

$$V_0: \begin{cases} x_1 = 0, \\ x_3 = 0. \end{cases}$$

Esercizio 7.3.72. f è semplice;

$$\mathcal{B} = \{(1, -1, 0, 0, 0, 0), (1, 0, -1, 0, 0, 0), (1, 0, 0, -1, 0, 0), (1, 0, 0, 0, -1, 0), (1, 0, 0, 0, 0, -1), (1, 1, 1, 1, 1, 1)\}$$

è una base di autovettori per f.

Esercizio 7.3.73. (3) f è semplice;

$$(2) M_{\mathcal{E}}(f) = \begin{pmatrix} -1 & 2 & -1 & 2 \\ -1 & 1 & -1 & 1 \\ 2 & -4 & 1 & -2 \\ 2 & -2 & 1 & -1 \end{pmatrix}$$

$$(2) V_{-1} = \left\{ \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{2,2} \middle| 2a_{11} - 2a_{12} + a_{21} = 0, \ a_{11} + a_{22} = 0 \right\},$$

$$V_{1} = \left\{ \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{2,2} \middle| 2a_{12} + a_{21} = 0, \ -a_{11} + 2a_{12} + a_{22} = 0 \right\}$$

Esercizio 7.3.74. f è semplice.

Esercizio 7.3.75. Non esiste un isomorfismo con tale polinomio caratteristico.

Esercizio 7.3.76. f è semplice se e solo se $k \neq -1$ e $k \neq 1$.

Esercizio 7.3.77.

- (3) f non è semplice;
- (4) l'insieme degli elementi degli autospazi di f che appartengono anche a S è dato dall'intersezione

$$V_2 \cap S = \left\langle \left(\begin{array}{cc} 1 & 1 \\ -1 & 1 \end{array} \right) \right\rangle$$

ed è un sottospazio vettoriale di $\mathbb{R}^{2,2}$.

Esercizio 7.3.78. (1) f è semplice;

(2) l'insieme degli elementi degli autospazi di f che appartengono a U è l'insieme nullo $\{0\}$ ed è dunque un sottospazio vettoriale di \mathbb{R}^3 .

Esercizio 7.3.79. (1) f è semplice;

(2)
$$V_{-1}$$
:
$$\begin{cases} x_1 + 3x_2 - 2x_3 = 0, \\ x_2 + x_4 = 0; \end{cases} V_1$$
:
$$\begin{cases} x_1 + x_2 - x_3 = 0, \\ x_4 = 0. \end{cases}$$

(3) L'insieme degli elementi degli autospazi di f che appartengono a U è

$$(U \cap V_1) \cup (U \cap V_{-1}) = \langle (0, 1, 1, 0) \rangle \cup \langle (-1, 1, 1, -1) \rangle$$

e non è un sottospazio vettoriale di \mathbb{R}^4 .

Esercizio 7.3.81. (1) f è semplice;

(2)
$$V_{-2}$$
:
$$\begin{cases} x_1 - x_2 = 0, \\ 2x_1 - x_3 = 0, \\ x_1 - x_4 = 0; \end{cases} V_1: x_1 + x_3 - 2x_4 = 0.$$

(3) l'insieme degli elementi degli autospazi di f che appartengono a U è

$$(U \cap V_1) = \langle (-1, -2, 1, 0), (2, 2, 0, 1) \rangle,$$

che è un sottospazio vettoriale di \mathbb{R}^4 .

Esercizio 7.3.82. Non esiste un tale endomorfismo.

Esercizio 7.3.84. (1) f non è semplice;

(2)
$$V_{-2}$$
:
$$\begin{cases} x_1 - x_3 = 0, \\ x_2 = 0, \\ x_1 - x_4 = 0; \end{cases} V_1$$
:
$$\begin{cases} x_1 + x_2 = 0, \\ x_4 = 0, \\ x_1 + x_3 = 0. \end{cases}$$

(3)
$$f^{-1}(V_{-2}) = V_{-2}$$
; $f^{-1}(V_1) = V_1$.

Esercizio 7.3.85. Un endomorfismo $f \colon \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3$ che soddisfi le relazioni richieste è definito da

$$f(x_1, x_2, x_3) = (x_2 - x_3, x_1 - x_3, -2x_1 + x_2 + x_3)$$

, per ogni $(x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3$; f è semplice.

Esercizio 7.3.86. f è semplice.

Esercizio 7.3.87. f è semplice.

Esercizio 7.3.88. Un endomorfismo che soddisfi le proprietà richieste è definito da

$$f(x_1, x_2, x_3, x_4) = (3x_1 + x_2, 3x_2, 3x_3, 3x_4),$$

per ogni $(x_1, x_2, x_3, x_4) \in \mathbb{R}^4$.

Esercizio 7.3.89. I possibili autovalori sono 1 e -1. L'identità id: $V \to V$ ha 1 come autovalore, mentre il suo opposto -id: $V \to V$ ha -1 come autovalore.

Esercizio 7.3.90. f non è semplice.

Esercizio 7.3.91. f non è semplice.

Esercizio 7.3.92. Un endomorfismo che soddisfi le proprietà richieste è definito da

$$f(x_1, x_2, x_3, x_4, x_5) = (x_1 + x_2, x_2, x_3, x_4, x_5),$$

per ogni $(x_1, x_2, x_3, x_4, x_5) \in \mathbb{R}^5$.

Esercizio 7.3.93. f è semplice e $\mathcal{B} = \{(t-1)^3, (t-1)^2, (t-1), 1\}$ è una base di autovettori per f.

Esercizio 7.3.94. f è semplice e $\mathcal{B} = \{t(t^2 - 1), t^2 - 1, t, 1\}$ è una base di autovettori per f.

Esercizio 7.3.95. Non esiste un tale endomorfismo.

Esercizio 7.3.96. f non è semplice.

Esercizio 7.3.97. I possibili autovalori sono 0 e 1. L'identità id: $V \to V$ ha 1 come autovalore. L'endomorfismo nullo ha 0 come autovalore.

Esercizio 7.3.98. Un endomorfismo $f: \mathbb{R}^4 \to \mathbb{R}^4$ che soddisfi le proprietà richieste è definito

$$f(x_1, x_2, x_3, x_4) = (3x_1, 3x_2, 3x_2, 3x_1),$$

per ogni $(x_1, x_2, x_3, x_4) \in \mathbb{R}^4$; f è semplice.

Esercizio 7.3.99. f non è semplice.

Esercizio 7.3.100. f non è semplice.

A.8 Spazi vettoriali euclidei

Esercizio 8.5.1. (\mathbb{R}^2, \odot) non è uno spazio vettoriale euclideo.

Esercizio 8.5.2. (\mathbb{R}^2, \odot) non è uno spazio vettoriale euclideo.

Esercizio 8.5.3. (\mathbb{R}^2, \odot) non è uno spazio vettoriale euclideo.

Esercizio 8.5.4. (\mathbb{R}^2, \odot) è uno spazio vettoriale euclideo.

Esercizio 8.5.5. (\mathbb{R}^2 , \odot) non è uno spazio vettoriale euclideo.

Esercizio 8.5.6. (\mathbb{R}^2, \odot) non è uno spazio vettoriale euclideo.

Esercizio 8.5.7. (\mathbb{R}^2 , \odot) è uno spazio vettoriale euclideo.

Esercizio 8.5.8. (\mathbb{R}^2 , \odot) non è uno spazio vettoriale euclideo.

Esercizio 8.5.9. (\mathbb{R}^2, \odot) è uno spazio vettoriale euclideo.

Esercizio 8.5.10. (\mathbb{R}^3 , \odot) non è uno spazio vettoriale euclideo.

Esercizio 8.5.11. (\mathbb{R}^3, \odot) è uno spazio vettoriale euclideo.

Esercizio 8.5.12. (\mathbb{R}^3, \odot) non è uno spazio vettoriale euclideo.

Esercizio 8.5.13. $(\mathbb{R}_2[t], \odot)$ è uno spazio vettoriale euclideo.

Esercizio 8.5.14.
$$\|\mathbf{v}_1\| = \sqrt{2}$$
; $\|\mathbf{v}_2\| = \sqrt{10}$; $\|\mathbf{v}_3\| = 2\sqrt{2}$; $\|\mathbf{v}_4\| = \sqrt{13}$.

Esercizio 8.5.15.
$$\|\mathbf{v}_1\| = 3$$
; $\|\mathbf{v}_2\| = 5$; $\|\mathbf{v}_3\| = 6$; $\|\mathbf{v}_4\| = 7$.

Esercizio 8.5.16.
$$\|\mathbf{v}_1\| = 9$$
; $\|\mathbf{v}_2\| = 5$; $\|\mathbf{v}_3\| = 5\sqrt{2}$; $\|\mathbf{v}_4\| = 10$.

Esercizio 8.5.17.
$$\|\mathbf{v}_1\| = 4$$
; $\|\mathbf{v}_2\| = 5\sqrt{2}$; $\|\mathbf{v}_3\| = 7$; $\|\mathbf{v}_4\| = 10$.

Esercizio 8.5.18.
$$\|\mathbf{v}_1\| = 2\sqrt{5}$$
; $\|\mathbf{v}_2\| = \sqrt{66}$; $\|\mathbf{v}_3\| = \sqrt{35}$; $\|\mathbf{v}_4\| = 9$.

Esercizio 8.5.19.
$$\|\mathbf{v}_1\| = 6$$
; $\|\mathbf{v}_2\| = 12$; $\|\mathbf{v}_3\| = 10$; $\|\mathbf{v}_4\| = 20$.

Esercizio 8.5.20.
$$\|\mathbf{v}_1\| = 4$$
; $\|\mathbf{v}_2\| = 4\sqrt{3}$; $\|\mathbf{v}_3\| = 5\sqrt{2}$; $\|\mathbf{v}_4\| = 4\sqrt{2}$.

Esercizio 8.5.21. (1) \mathbf{v}_1 e \mathbf{v}_2 non sono tra loro ortogonali; (2) \mathbf{v}_1 e \mathbf{v}_2 sono tra loro ortogonali (3) \mathbf{v}_1 e \mathbf{v}_2 non sono tra loro ortogonali; (4) \mathbf{v}_1 e \mathbf{v}_2 sono tra loro ortogonali.

Esercizio 8.5.22. (1) \mathbf{v}_1 e \mathbf{v}_2 sono tra loro ortogonali; (2) \mathbf{v}_1 e \mathbf{v}_2 sono tra loro ortogonali (3) \mathbf{v}_1 e \mathbf{v}_2 non sono tra loro ortogonali; (4) \mathbf{v}_1 e \mathbf{v}_2 non sono tra loro ortogonali.

Esercizio 8.5.23. (1) \mathbf{v}_1 e \mathbf{v}_2 non sono tra loro ortogonali; (2) \mathbf{v}_1 e \mathbf{v}_2 non sono tra loro ortogonali (3) \mathbf{v}_1 e \mathbf{v}_2 sono tra loro ortogonali; (4) \mathbf{v}_1 e \mathbf{v}_2 sono tra loro ortogonali.

Esercizio 8.5.24. (1) \mathbf{v}_1 e \mathbf{v}_2 non sono tra loro ortogonali; (2) \mathbf{v}_1 e \mathbf{v}_2 sono tra loro ortogonali (3) \mathbf{v}_1 e \mathbf{v}_2 non sono tra loro ortogonali; (4) \mathbf{v}_1 e \mathbf{v}_2 sono tra loro ortogonali.

Esercizio 8.5.25. $\|\mathbf{v}\| = 3$ se e solo se k = -2 o k = 2.

Esercizio 8.5.26. $\|\mathbf{v}\| = 7$ se e solo se k = -6 o k = 6.

Esercizio 8.5.27. $\|\mathbf{v}\| = 3$ se e solo se $k = -\sqrt{3}$ o $k = \sqrt{3}$.

Esercizio 8.5.28. $\|\mathbf{v}\| = 5$ se e solo se k = -2 o k = 2.

Esercizio 8.5.29. $\|\mathbf{v}\| = 5$ se e solo se $k = -\sqrt{2}$ o $k = \sqrt{2}$.

Esercizio 8.5.30. $\|\mathbf{v}\| = 5$ se e solo se k = -3 o k = 3.

Esercizio 8.5.31. v e w sono ortogonali se e solo se k = 1.

Esercizio 8.5.32. v e w sono ortogonali se e solo se k = 3.

Esercizio 8.5.33. v e w sono ortogonali se e solo se k = -5.

Esercizio 8.5.34. v e w sono ortogonali se e solo se k = -2 o k = 2.

Esercizio 8.5.35. v e w sono ortogonali se e solo se k = 6.

Esercizio 8.5.36. v e w non sono ortogonali per alcun $k \in \mathbb{R}$.

Esercizio 8.5.37. L'angolo tra $\mathbf{v} \in \mathbf{w} \ \hat{\mathbf{e}} \ \pi/3$; la distanza tra $\mathbf{v} \in \mathbf{w} \ \hat{\mathbf{e}} \ \sqrt{2}$.

Esercizio 8.5.38. L'angolo tra \mathbf{v} e \mathbf{w} è $\pi/2$; la distanza tra \mathbf{v} e \mathbf{w} è $\sqrt{11}$.

Esercizio 8.5.39. L'angolo tra v e w è $2\pi/3$; la distanza tra v e w è $2\sqrt{3}$.

Esercizio 8.5.40. L'angolo tra \mathbf{v} e \mathbf{w} è $\pi/3$; la distanza tra \mathbf{v} e \mathbf{w} è $\sqrt{10}$.

Esercizio 8.5.41. L'angolo tra $p_1(t)$ e $p_2(t)$ è $\arccos(2/3)$; la distanza tra $p_1(t)$ e $p_2(t)$ è 2.

Esercizio 8.5.42. $W^{\perp} = \langle (1, -1, 2) \rangle$; $\mathcal{B} = \{ (1, -1, 2) \}$ è una base di W^{\perp} .

Esercizio 8.5.43. $U^{\perp} = \langle (1, -1, 0), (1, 0, 1) \rangle;$ $\mathcal{B} = \{ (1, -1, 0), (1, 0, 1) \}$ è una base di U^{\perp} .

Esercizio 8.5.44. $Z^{\perp} = \langle (1, 1, -1, 2), (1, -1, -1, -1) \rangle;$ $\mathcal{B} = \{ (1, 1, -1, 2), (1, -1, -1, -1) \}$ è una base di Z^{\perp} .

Esercizio 8.5.45. $S^{\perp} = \langle (2,0,1,-1), (1,1,-1,0) \rangle;$ $\mathcal{B} = \{(2,0,1,-1), (1,1,-1,0)\}$ è una base di S^{\perp} .

Esercizio 8.5.46. $W^{\perp} = \langle (-1, 2, 3) \rangle$; $\mathcal{B} = \{ (-1, 2, 3) \}$ è una base di W^{\perp} .

Esercizio 8.5.47. $U^{\perp} = \langle (1,4,0), (1,0,4) \rangle;$ $\mathcal{B} = \{ (1,4,0), (1,0,4) \}$ è una base di $U^{\perp}.$

Esercizio 8.5.48. $T^{\perp} = \langle (-4, 0, -2, 1) \rangle$; $\mathcal{B} = \{ (-4, 0, -2, 1) \}$ è una base di T^{\perp} .

Esercizio 8.5.49. $Z^{\perp} = \langle (-11, -6, 1, 0), (-22, -13, 0, 1) \rangle;$ $\mathcal{B} = \{ (-11, -6, 1, 0), (-22, -13, 0, 1) \}$ è una base di Z^{\perp} .

Esercizio 8.5.50. $U^{\perp} = \langle (1,2,0,0), (1,0,-4,6) \rangle;$ $\mathcal{B} = \{ (1,2,0,0), (1,0,-4,6) \}$ è una base di U^{\perp} .

Esercizio 8.5.51. $W^{\perp} = \{ (x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3 \mid 2x_1 - 3x_2 + 12x_3 = 0 \};$ $\mathcal{B} = \{ (3, 2, 0), (-6, 0, 1) \}$ è una base di W^{\perp}

Esercizio 8.5.52. $\mathcal{B} = \{(1,0,-1)\}$ è una base di U^{\perp} ;

$$U^{\perp} \colon \begin{cases} x_1 + x_3 = 0, \\ x_2 = 0. \end{cases}$$

Esercizio 8.5.53. $\mathcal{B} = \{(-16, -1, 12, 0), (0, -3, 0, 4)\}$ è una base di W^{\perp} ;

$$W^{\perp} : \begin{cases} 3x_1 + 4x_3 = 0, \\ 12x_2 + x_3 + 9x_4 = 0. \end{cases}$$

Esercizio 8.5.54. Z^{\perp} : $2x_1 - 3x_3 = 0$; $\mathcal{B} = \{(0, 1, 0), (3, 0, 2)\}$ è una base di Z^{\perp} .

Esercizio 8.5.55. $\mathcal{B} = \{(-1, 2, 0, 0), (0, 0, -1, 1)\}$ è una base di Z^{\perp} ;

$$Z^{\perp} \colon \begin{cases} 2x_1 + x_2 = 0, \\ x_3 + x_4 = 0. \end{cases}$$

Esercizio 8.5.56. Una base ortonormale di U è

$$\mathcal{B} = \left\{ \left(-\frac{\sqrt{5}}{5}, \frac{2\sqrt{5}}{5}, 0 \right), \left(\frac{4\sqrt{5}}{15}, \frac{2\sqrt{5}}{15}, \frac{\sqrt{5}}{3} \right) \right\}.$$

Esercizio 8.5.57. Una base ortonormale di W è

$$\mathcal{B} = \left\{ \left(-\frac{\sqrt{2}}{2}, \frac{\sqrt{2}}{2}, 0 \right), \left(-\frac{\sqrt{6}}{6}, -\frac{\sqrt{6}}{6}, \frac{\sqrt{6}}{3} \right) \right\}.$$

Esercizio 8.5.58. Una base ortonormale di W è

$$\mathcal{B} = \left\{ \left(-\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2} \right), \left(\frac{\sqrt{3}}{2}, \frac{\sqrt{3}}{6}, \frac{\sqrt{3}}{6}, \frac{\sqrt{3}}{6} \right) \right\}.$$

Esercizio 8.5.59. Una base ortonormale di W è

$$\mathcal{B} = \left\{ \left(\frac{\sqrt{2}}{2}, \frac{\sqrt{2}}{2}, 0, 0\right), \left(-\frac{\sqrt{6}}{6}, \frac{\sqrt{6}}{6}, \frac{\sqrt{6}}{3}, 0\right), \left(-\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right) \right\}.$$

Esercizio 8.5.60. Una base ortonormale di R è

$$\mathcal{B} = \left\{ \left(\frac{\sqrt{3}}{3}, 0, -\frac{\sqrt{3}}{3}, -\frac{\sqrt{3}}{3}\right), \left(\frac{\sqrt{15}}{15}, \frac{\sqrt{15}}{5}, \frac{2\sqrt{15}}{15}, -\frac{\sqrt{15}}{15}\right), \left(\frac{\sqrt{15}}{5}, -\frac{\sqrt{15}}{15}, \frac{\sqrt{15}}{15}, \frac{2\sqrt{15}}{15}\right) \right\}.$$

Esercizio 8.5.61. $\mathcal{B} = \mathcal{E}_4$ è una base ortonormale di R.

Esercizio 8.5.62. Una base ortonormale di Z è

$$\mathcal{B} = \left\{ \left(-\frac{\sqrt{2}}{2}, \frac{\sqrt{2}}{2}, 0, 0 \right), \left(\frac{\sqrt{2}}{6}, \frac{\sqrt{2}}{6}, \frac{2\sqrt{2}}{3}, 0 \right), \left(-\frac{\sqrt{10}}{15}, -\frac{\sqrt{10}}{15}, \frac{\sqrt{10}}{30}, \frac{3\sqrt{10}}{10} \right) \right\}.$$

Esercizio 8.5.63. Una base ortonormale di W è

$$\mathcal{B} = \left\{ \left(-\frac{3\sqrt{10}}{10}, \frac{\sqrt{10}}{10}, 0, 0 \right), \left(-\frac{\sqrt{110}}{110}, -\frac{3\sqrt{110}}{110}, \frac{\sqrt{110}}{11}, 0 \right), \left(\frac{2\sqrt{165}}{165}, \frac{2\sqrt{165}}{55}, \frac{2\sqrt{165}}{165}, \frac{\sqrt{165}}{15} \right) \right\}.$$

Esercizio 8.5.64. Una base ortonormale di Z è

$$\mathcal{B} = \left\{ \left(-\frac{\sqrt{2}}{2}, \frac{\sqrt{2}}{2}, 0, 0 \right), \left(-\frac{\sqrt{6}}{6}, -\frac{\sqrt{6}}{6}, \frac{\sqrt{6}}{3}, 0 \right), \left(\frac{\sqrt{21}}{42}, \frac{\sqrt{21}}{42}, \frac{\sqrt{21}}{42}, \frac{3\sqrt{21}}{14} \right) \right\}.$$

Esercizio 8.5.65. Una base ortonormale di U è

$$\mathcal{B} = \left\{ \left(\frac{\sqrt{17}}{17}, \frac{4\sqrt{17}}{17}, 0, 0\right), \left(-\frac{2\sqrt{34}}{51}, \frac{\sqrt{34}}{102}, \frac{\sqrt{34}}{6}, 0\right), \left(\frac{2\sqrt{38}}{57}, -\frac{\sqrt{38}}{114}, \frac{\sqrt{38}}{114}, \frac{3\sqrt{38}}{19}\right) \right\}.$$

Esercizio 8.5.66. Una base ortonormale di S è

$$\mathcal{B} = \left\{ \left(\frac{\sqrt{2}}{2}, -\frac{\sqrt{2}}{2}, 0, 0, 0\right), \left(\frac{\sqrt{2}}{2}, \frac{\sqrt{2}}{2}, 0, 0, 0\right), \left(0, 0, -\frac{\sqrt{2}}{2}, \frac{\sqrt{2}}{2}, 0\right), (0, 0, 0, 0, 1) \right\}.$$

Esercizio 8.5.67. Una base ortonormale di W è

$$\mathcal{B} = \left\{ \left(-\frac{\sqrt{2}}{2}, 0, \frac{\sqrt{2}}{2}, 0, 0 \right), \left(-\frac{\sqrt{10}}{10}, -\frac{\sqrt{10}}{5}, -\frac{\sqrt{10}}{10}, \frac{\sqrt{10}}{5}, 0 \right), \left(-\frac{\sqrt{10}}{20}, -\frac{\sqrt{10}}{10}, -\frac{\sqrt{10}}{20}, -\frac{3\sqrt{10}}{20}, \frac{\sqrt{10}}{4} \right) \right\}.$$

Esercizio 8.5.68. Una base ortonormale di U è

$$\mathcal{B} = \left\{ \left(0, -\frac{\sqrt{2}}{2}, \frac{\sqrt{2}}{2}, 0, 0\right), \left(\frac{\sqrt{10}}{5}, \frac{\sqrt{10}}{10}, \frac{\sqrt{10}}{10}, \frac{\sqrt{10}}{5}, 0\right), \left(-\frac{\sqrt{35}}{35}, \frac{2\sqrt{35}}{35}, \frac{2\sqrt{35}}{35}, -\frac{\sqrt{35}}{35}, \frac{\sqrt{35}}{7}\right) \right\}.$$

Esercizio 8.5.69. Una base ortonormale di T è

$$\mathcal{B} = \left\{(0,1,0,0,0), \left(\frac{\sqrt{2}}{2},0,\frac{\sqrt{2}}{2},0,0\right), (0,0,0,1,0), \left(-\frac{\sqrt{6}}{6},0,\frac{\sqrt{6}}{6},0,\frac{\sqrt{6}}{3}\right)\right\}.$$

Esercizio 8.5.70. Una base ortonormale di S è

$$\mathcal{B} = \left\{ \left(-\frac{\sqrt{2}}{2}, \frac{\sqrt{2}}{2}, 0, 0, 0 \right), \left(-\frac{\sqrt{6}}{6}, -\frac{\sqrt{6}}{6}, \frac{\sqrt{6}}{3}, 0, 0 \right), \left(-\frac{\sqrt{3}}{6}, -\frac{\sqrt{3}}{6}, -\frac{\sqrt{3}}{6}, \frac{\sqrt{3}}{2}, 0 \right), \left(-\frac{\sqrt{5}}{10}, -\frac{\sqrt{5}}{10}, -\frac{\sqrt{5}}{10}, -\frac{\sqrt{5}}{10}, \frac{2\sqrt{5}}{5} \right) \right\}.$$

Esercizio 8.5.71. Una base ortonormale di U è

$$\mathcal{B} = \left\{ \left(\frac{\sqrt{3}}{3}, \frac{\sqrt{3}}{3}, 0 \right), \left(\frac{\sqrt{6}}{6}, -\frac{\sqrt{6}}{12}, \frac{\sqrt{6}}{4} \right) \right\}.$$

Esercizio 8.5.72. Una base ortonormale di W è

$$\mathcal{B} = \left\{ \left(\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, 0\right), \left(\frac{\sqrt{7}}{14}, \frac{3\sqrt{7}}{14}, -\frac{2\sqrt{7}}{7}\right) \right\}.$$

Esercizio 8.5.73. Una base ortonormale di (\mathbb{R}^3, \odot) è

$$\mathcal{B} = \left\{ \left(\frac{\sqrt{2}}{2}, 0, 0 \right), \left(-\frac{\sqrt{2}}{2}, \sqrt{2}, 0 \right), \left(0, 0, \frac{\sqrt{2}}{2} \right) \right\}.$$

Esercizio 8.5.74. Una base ortonormale di (\mathbb{R}^3, \odot) è

$$\mathcal{B} = \left\{ \left(\frac{2\sqrt{3}}{6}, 0, 0\right), (0, 1, 0), \left(-\frac{\sqrt{6}}{6}, 0, \frac{\sqrt{6}}{2}\right) \right\}.$$

Esercizio 8.5.75. Una base ortonormale di $(\mathbb{R}^2[t], \odot)$ è

$$\mathcal{B} = \left\{ \frac{\sqrt{5}}{2} \left(t^2 - \frac{4}{5}t \right), \frac{\sqrt{5}}{5}t, \frac{\sqrt{2}}{2} \right\}.$$

Esercizio 8.5.76. A e C sono matrici ortogonali; B non è una matrice ortogonale.

Esercizio 8.5.77. A e B sono matrici ortogonali; C non è una matrice ortogonale.

Esercizio 8.5.78. A e B sono matrici ortogonali.

Esercizio 8.5.79. A e B sono matrici ortogonali.

Esercizio 8.5.80. f non è un'isometria di \mathbb{E}^2 .

Esercizio 8.5.81. f è un'isometria di \mathbb{E}^2 .

Esercizio 8.5.82. f è un'isometria di \mathbb{E}^2 .

Esercizio 8.5.83. f è un'isometria di \mathbb{E}^3 .

Esercizio 8.5.84. f non è un'isometria di \mathbb{E}^3 .

Esercizio 8.5.85. f è un'isometria di \mathbb{E}^3 .

Esercizio 8.5.86. f è un'isometria di (\mathbb{R}^2, \odot) .

Esercizio 8.5.87. f non è un'isometria di (\mathbb{R}^2, \odot) .

Esercizio 8.5.88. f è un'isometria di (\mathbb{R}^2, \odot) .

Esercizio 8.5.89. f è un'isometria di (\mathbb{R}^3 , \odot).

Esercizio 8.5.90. f non è un'isometria di (\mathbb{R}^3, \odot) .

Esercizio 8.5.91. Una base ortonormale formata da autovettori per f è

$$\mathcal{B} = \left\{ \left(\frac{\sqrt{2}}{2}, \frac{\sqrt{2}}{2}\right), \left(-\frac{\sqrt{2}}{2}, \frac{\sqrt{2}}{2}\right) \right\}.$$

Esercizio 8.5.92. Non esiste una base ortonormale formata da autovettori per f.

Esercizio 8.5.93. Una base ortonormale formata da autovettori per f è

$$\mathcal{B} = \left\{ \left(\frac{\sqrt{2}}{2}, \frac{\sqrt{2}}{2} \right), \left(-\frac{\sqrt{2}}{2}, \frac{\sqrt{2}}{2} \right) \right\}.$$

Esercizio 8.5.94. Una base ortonormale formata da autovettori per f è

$$\mathcal{B} = \left\{ \left(\frac{\sqrt{2}}{2}, 0, \frac{\sqrt{2}}{2}\right), (0, 1, 0), \left(-\frac{\sqrt{2}}{2}, 0, \frac{\sqrt{2}}{2}\right) \right\}.$$

Esercizio 8.5.95. Non esiste una base ortonormale formata da autovettori per f.

Esercizio 8.5.96. Una base ortonormale formata da autovettori per f è

$$\mathcal{B} = \left\{ \left(-\frac{\sqrt{3}}{3}, -\frac{\sqrt{6}}{6}, \frac{\sqrt{2}}{2} \right), \left(-\frac{\sqrt{3}}{3}, \frac{\sqrt{6}}{3}, 0 \right), \left(\frac{\sqrt{3}}{3}, \frac{\sqrt{6}}{6}, \frac{\sqrt{2}}{2} \right) \right\}.$$

Esercizio 8.5.97. Esiste una base ortonormale formata da autovettori se e solo se k=0.

Esercizio 8.5.98. Esiste una base ortonormale formata da autovettori se e solo se k = 1.

Esercizio 8.5.99. Una base che soddisfi le proprietà richieste esiste.

Esercizio 8.5.100. Non esiste una base che soddisfi le proprietà richieste.

A.9 Geometria analitica nello spazio

Esercizio 9.5.1. (1) \overrightarrow{AB} non è parallelo a π ; (2) \overrightarrow{AB} è parallelo a π ; (3) \overrightarrow{AB} non è parallelo a π ; (4) \overrightarrow{AB} è parallelo a π .

Esercizio 9.5.2. (1) \overrightarrow{AB} non è parallelo a π ; (2) \overrightarrow{AB} non è parallelo a π ; (3) \overrightarrow{AB} è parallelo a π ; (4) \overrightarrow{AB} non è parallelo a π .

Esercizio 9.5.3. (1) \overrightarrow{AB} è ortogonale a π ; (2) \overrightarrow{AB} non è ortogonale a π ; (3) \overrightarrow{AB} non è ortogonale a π ; (4) \overrightarrow{AB} è ortogonale a π .

Esercizio 9.5.4. (1) \overrightarrow{AB} è ortogonale a π ; (2) \overrightarrow{AB} non è ortogonale a π ; (3) \overrightarrow{AB} non è ortogonale a π ; (4) \overrightarrow{AB} non è ortogonale a π .

Esercizio 9.5.5. $A \wedge B = (-2, 4, -2); A \wedge C = (2, 2, -2); B \wedge A = (2, -4, 2).$

Esercizio 9.5.6. $B \wedge A = (2, 2, -1), A \wedge C = (0, 0, 0), B \wedge C = (-4, -4, 2).$

Esercizio 9.5.7. $A \wedge B = (6, -6, 2)$; $A \wedge C = (2, -2, -8)$; $B \wedge C = (2, 11, -8)$.

Esercizio 9.5.8. $A \wedge B = (0,0,0)$; $A \wedge C = (-3,-6,-21)$; $B \wedge C = (-2,-4,-14)$.

Esercizio 9.5.9.

$$\pi: \begin{cases} x = s + t + 2, \\ y = -s - t, \\ z = -s + t, \end{cases} \quad s, t \in \mathbb{R}.$$

Esercizio 9.5.10.

$$\pi: \begin{cases} x = 2s + 2t + 3, \\ y = 5s - 1, \\ z = s - t + 3, \end{cases} \quad s, t \in \mathbb{R}, \quad \pi': \begin{cases} x = 2s + 2t + 5, \\ y = 5s + 6, \\ z = s - t, \end{cases} \quad s, t \in \mathbb{R}.$$

Esercizio 9.5.11.

$$\pi \colon \begin{cases} x = s - 2t + 4, \\ y = s - 4t + 2, \\ z = s - 3t - 2, \end{cases} \quad s, t \in \mathbb{R}, \qquad \pi' \colon \begin{cases} x = s - 2t + 3, \\ y = s - 4t + 3, \\ z = s - 3t + 3, \end{cases} \quad s, t \in \mathbb{R}.$$

Esercizio 9.5.12.

$$r: \begin{cases} x = -3t + 1, \\ y = 3t - 2, \\ z = -3t + 3, \end{cases} \quad t \in \mathbb{R}.$$

Esercizio 9.5.13.

$$r: \begin{cases} x = 2t, \\ y = 2t, \\ z = -2t - 1, \end{cases} \quad t \in \mathbb{R}, \quad r': \begin{cases} x = 2t - 1, \\ y = 2t + 2, \\ z = -2t + 3, \end{cases}$$

Esercizio 9.5.14.

$$r: \begin{cases} x = -3t + 4, \\ y = 2t - 1, & t \in \mathbb{R}, \\ z = 2t + 7, \end{cases} \quad r': \begin{cases} x = -3t + 5, \\ y = 2t - 1, & t \in \mathbb{R}. \end{cases}$$

Esercizio 9.5.15.

$$\pi: x + 2y - 2z = 1,$$
 $r: \begin{cases} x = t + 3, \\ y = 2t, \\ z = -2t + 3, \end{cases}$ $t \in \mathbb{R}.$

Esercizio 9.5.16.

$$\pi: 2x - y + 3z = 2,$$
 $r: \begin{cases} x = 2t + 1, \\ y = -t + 1, \\ z = 3t - 1, \end{cases}$ $t \in \mathbb{R}.$

Esercizio 9.5.17.

$$\pi: \begin{cases} x = s + 2t + 3, \\ y = -s - 3t + 2, \\ z = 3s + 2t + 1, \end{cases} \quad s, t \in \mathbb{R}.$$

Esercizio 9.5.18.

$$\pi: \begin{cases} x = s - t + 2, \\ y = -2s - 3t + 5, \quad s, t \in \mathbb{R}, \\ z = -s + 4, \end{cases} \quad \pi': \ 3x - y + 5z = 8.$$

Esercizio 9.5.19.

$$\pi : \begin{cases} x = -5s' - 4t' + 6, \\ y = 3s' + 3t' - 3, & s', t' \in \mathbb{R}, \\ z = -7s' - 9t' + 6, \end{cases} \qquad r : \begin{cases} x = 6t'' + 17, \\ y = 17t'', & t'' \in \mathbb{R}. \\ z = 3t'' + 6, \end{cases}$$

Esercizio 9.5.20. π : 3x - y - 2z = 1

Esercizio 9.5.21. π : 9x + y + 6z = 8.

Esercizio 9.5.22. π : 3x - 5y + 4z = 2.

Esercizio 9.5.23.

$$r: \begin{cases} x - 3z = -1, \\ y + 3z = 5. \end{cases}$$

Esercizio 9.5.24.

$$r: \begin{cases} 3x + 2y = 1, \\ 2y + 3z = 1. \end{cases}$$

Esercizio 9.5.25. (1) \overrightarrow{AB} è parallelo a π ; (2) $P \in \pi$; (3) un punto che soddisfa la proprietà richiesta è B = (6, 4, 5).

Esercizio 9.5.26. (1) \overrightarrow{AB} è ortogonale a π ; (2) $P \in \pi$ se e solo se k = 6;

(3)
$$\pi: \begin{cases} x = 2s - 3t - 1, \\ y = s, \\ z = t, \end{cases} \quad s, t \in \mathbb{R}.$$

Esercizio 9.5.27. (1) $P \notin \pi$; (2) \overrightarrow{AB} è parallelo a π se e solo se k = 3; (3) π : 3x - 5y - 2z = -7.

Esercizio 9.5.28. (1) $P \notin \pi$; (2) \overrightarrow{AB} non è ortogonale a π ;

(3)
$$r: \begin{cases} x = t + 1, \\ y = -1, \\ z = -t + 1, \end{cases} \quad t \in \mathbb{R}.$$

Esercizio 9.5.29. π_1 e π_2 sono coincidenti; $\pi_1 = \pi_2$: 3x - y - z = 7.

Esercizio 9.5.30. π_1 e π_2 sono incidenti;

$$\pi_3: \begin{cases} x = s + 2t, \\ y = s + t, \\ z = s - 2t, \end{cases} \quad s, t \in \mathbb{R}.$$

Esercizio 9.5.31. π_1 e π_2 sono disgiunti; $P \notin \pi_1$, $P \notin P_2$.

Esercizio 9.5.32. π_1 e π_2 sono incidenti; $d(P_1, \pi_1) = \sqrt{2}$; $d(P_2, \pi_2) = 2\sqrt{2}$.

Esercizio 9.5.33. (1) π_1 e π_2 sono incidenti;

(2)
$$r: \begin{cases} x = t - 6, \\ y = -2t, \\ z = 5t + 1. \end{cases} \quad t \in \mathbb{R}.$$

(3)
$$Q = P = (-6, 0, 1)$$
.

Esercizio 9.5.34. π_1 e π_2 sono disgiunti; r interseca π_1 nel punto $P_1=(0,-1,0)$ e π_2 nel punto $P_2=(0,-1,-1)$.

Esercizio 9.5.35. π_1 e π_2 sono coincidenti;

$$\pi_1: \begin{cases} x = 4s - 8t + 12, \\ y = s + 13, \\ z = 3t + 14, \end{cases} \quad s, t \in \mathbb{R}.$$

Esercizio 9.5.36. (1) π_1 e π_2 sono incidenti; (2) $P \in \pi_1$;

(3)
$$r: \begin{cases} x = t + 2, \\ y = 3t + 3, \\ z = 5t + 1, \end{cases} \quad t \in \mathbb{R}.$$

Esercizio 9.5.37. π_1 e π_2 non sono ortogonali;

$$r: \begin{cases} x = -t - 1, \\ y = -2t - 1, \\ z = 3t + 2, \end{cases} \quad t \in \mathbb{R}.$$

Esercizio 9.5.38. π_1 e π_2 sono coincidenti; $P_1 \in \pi_1, P_2 \notin \pi_2$.

Esercizio 9.5.39. π_1 e π_2 sono incidenti;

r:
$$\begin{cases} 2x + 5y - 3z - 5 = 0, \\ x + 2y - z = 1. \end{cases}$$

Esercizio 9.5.40. π_1 e π_2 sono incidenti;

$$\pi$$
: $x - 2y = 0$.

Esercizio 9.5.41. (1) π_1 e π_2 sono disgiunti;

(2)
$$r: \begin{cases} x = 11t + 2, \\ y = -7t + 1, \\ z = 10t, \end{cases}$$
 $t \in \mathbb{R};$

(3)
$$d(r, \pi_2) = 9\sqrt{29}/29$$
; (4) $r \cap \pi_1 = \emptyset$.

Esercizio 9.5.42. r_1 e r_2 sono parallele disgiunte; π : x + y - z = 2.

Esercizio 9.5.43. (1) r_1 e r_2 sono incidenti;

(2)
$$\pi_1$$
: $x - 2y + 3z = 3$, π_2 : $2x - y + 3z = 3$;

(3)
$$r: \begin{cases} x = -t + 1, \\ y = t - 1, \\ z = t, \end{cases} t \in \mathbb{R}.$$

Esercizio 9.5.44. (1) r_1 e r_2 sono sghembe;

(2) r_1 e r_2 non sono perpendicolari;

(3)
$$r_3$$
:
$$\begin{cases} x = t + 10, \\ y = 5t + 10, \\ z = t + 11, \end{cases} t \in \mathbb{R}.$$

Esercizio 9.5.45. r_1 e r_2 sono coincidenti;

$$\pi: \begin{cases} x = s, \\ y = t, \\ z = s + 1, \end{cases} s, t \in \mathbb{R}.$$

Esercizio 9.5.46. r_1 e r_2 sono coincidenti; π : 3x + 7y + 4z = 12.

Esercizio 9.5.47. r_1 e r_2 sono parallele disgiunte; π : x - y + 6z = -3.

Esercizio 9.5.48. (1) r_1 e r_2 sono sghembe; (2) π : 5x + 3y + 5z = -19; (3) $d(r_2, \pi) = 23\sqrt{59}/59$.

Esercizio 9.5.49. (1) r_1 e r_2 sono sghembe; (2) P = (0, 1, 2);

(3)
$$r: \begin{cases} x = -6t, \\ y = t+1, \\ z = 7t+2, \end{cases} t \in \mathbb{R}.$$

(4) $d(r_1, r_2) = \sqrt{86}/2$.

Esercizio 9.5.50. r_1 e r_2 sono parallele disgiunte; $d(r_1, r_2) = \sqrt{14}/2$.

Esercizio 9.5.51. r_1 e r_2 sono parallele disgiunte;

$$r_3 = r_4$$
:
$$\begin{cases} x = 2t + 1, \\ y = -3t, \\ z = -4t + 1, \end{cases} \quad t \in \mathbb{R}.$$

Esercizio 9.5.52. (1) r_1 e r_2 sono incidenti;

(2)
$$\pi_1: \begin{cases} x = s + t + 1, \\ y = 2s, \\ z = 2t + 1, \end{cases}$$
 $s, t \in \mathbb{R};$

(3) π_2 : 13x - 3y - 7z = 7;

$$r: \begin{cases} 2x - y - z = 1, \\ 13x - 3y - 7z = 7. \end{cases}$$

Esercizio 9.5.53. (1) r_1 e r_2 sono sghembe; (2) π : 2x + 2y + z = 9; (3) $d(r_1, r_2) = 8/3$.

Esercizio 9.5.54. (1) $r \in \pi$ sono incidenti; (2) $P \in \pi$, $P \notin r$;

(3)
$$r': \begin{cases} x = 11t - 1, \\ y = 5t - 1, \\ z = 7t - 1, \end{cases} t \in \mathbb{R}.$$

Esercizio 9.5.55. (1) $r \in \pi$ sono disgiunti; (2) π' : y - z = 0;

(3)
$$r': \begin{cases} x = 4, \\ y = t, \\ z = t, \end{cases} t \in \mathbb{R}.$$

Esercizio 9.5.56. (1) $r \in \pi$ sono incidenti, P = (9, -8, 6); (2) $r \in \pi$ non sono ortogonali; (3) π' : 2x + y - z = 10, π'' : 2x + y - z = -2

Esercizio 9.5.57. r è contenuta in π ;

$$\pi': \begin{cases} x = 2s - 2t + 1, \\ y = 3s + 7t - 1, \\ z = -2s + 1, \end{cases} \quad s, t \in \mathbb{R}.$$

Esercizio 9.5.58. $d(r,\pi) = \sqrt{22}/22$.

Esercizio 9.5.59. (1) $r \in \pi$ sono incidenti;

(2)
$$\pi'$$
: $3y - 4z = 6$, π'' : $3y - 4z = -4$; (3) $P_1 = (3, 22/5, 9/5)$, $P_2 = (3, 12/5, 14/5)$.

Esercizio 9.5.60. r e π sono ortogonali; π' : 17x + 7y + z = -16; π e π' sono disgiunti e, pertanto, non esiste la retta di intersezione.

Esercizio 9.5.61. $r \in \pi$ sono incidenti; π' : x - 2z = 0.

Esercizio 9.5.62. (1) $r \in \pi$ sono disgiunti;

(2)
$$r: \begin{cases} x = 2t - 1, \\ y = 0, \\ z = t - 2, \end{cases} \quad t \in \mathbb{R};$$

(3) r e r' sono sghembe.

(3) $d(\pi_1, \pi_2) = \sqrt{2}/2$.

Esercizio 9.5.63. $r \in \pi$ sono incidenti; $r \in \pi$ non sono ortogonali.

Esercizio 9.5.64. r è contenuta in π ;

$$r': \begin{cases} y = 0, \\ 5x - 8z = -24. \end{cases}$$

Esercizio 9.5.65. $r \in \pi$ sono incidenti; π' : x - y - z = 0

$$r': \begin{cases} x = t + 5, \\ y = 21, & t \in \mathbb{R}. \\ z = t - 16, \end{cases}$$

Esercizio 9.5.66. π_1 e π_2 sono incidenti per ogni $k \in \mathbb{R}$; π_1 e π_2 sono ortogonali se e solo se k = -1.

Esercizio 9.5.67. π_1 e π_2 sono incidenti per ogni $k \in \mathbb{R}$; $P \in \pi_1$ se e solo se k = 4; $P \notin \pi_2$ per ogni $k \in \mathbb{R}$.

Esercizio 9.5.68. Se $k \neq 1$, allora π_1 e π_2 sono incidenti; se k = 1, allora π_1 e π_2 sono disgiunti; π_3 : x + y + z = 0.

Esercizio 9.5.69. π_1 e π_2 sono incidenti per ogni $k \in \mathbb{R}$;

$$r: \begin{cases} 2x - y + 2kz = 0, \\ x - y - z = -1. \end{cases}$$

Esercizio 9.5.70. (1) Se $k \neq 0$, allora π_1 e π_2 sono incidenti; se k = 0, allora π_1 e π_2 sono disgiunti; (2) π_1 e π_2 non sono ortogonali per alcun $k \in \mathbb{R}$;

Esercizio 9.5.71. (1) π_1 e π_2 sono incidenti per ogni $k \in \mathbb{R}$; se k = 0, allora π_1 e π_2 sono disgiunti; (2) π_1 e π_2 sono ortogonali se e solo se k = -1/2; (3) π_3 : 6x - 5y + 4z = 0.

Esercizio 9.5.72. (1) Se $k \ne 2$, allora π_1 e π_2 sono incidenti; se k = 2, allora π_1 e π_2 sono disgiunti;

(2)
$$r: \begin{cases} x = 2t, \\ y = -2t, \\ z = t + 1, \end{cases} \quad t \in \mathbb{R};$$

 $P_1 = P = (0, 0, 1); P_2 = (2/9, -2/9, 10/9); (3) d(\pi_1, \pi_2) = 1/3.$

Esercizio 9.5.73. (1) π_1 e π_2 sono incidenti per ogni $k \in \mathbb{R}$; (2) π_1 e π_2 sono ortogonali se e solo se k = 1;

(3)
$$r: \begin{cases} x = 2, \\ y = -t + 1, \\ z = t, \end{cases} \quad t \in \mathbb{R}.$$

Esercizio 9.5.74. Se $k \neq 2$, allora π_1 e π_2 sono incidenti; se k = 2, allora π_1 e π_2 sono disgiunti; $d(\pi_1, \pi_2) = \sqrt{6}/3$.

Esercizio 9.5.75. π_1 e π_2 sono incidenti per ogni $k \in \mathbb{R}$; $P \in \pi_2$ se e solo se k = -1;

$$r: \begin{cases} 2x - y = -2, \\ x - y - z = -1. \end{cases}$$

Esercizio 9.5.76. π_1 e π_2 sono incidenti per ogni $k \in \mathbb{R}$; π_1 e π_2 sono ortogonali se e solo se k = -2; π_3 : 5x + 2y + z = -10.

Esercizio 9.5.77. (1) Se $k \ne 0$ e $k \ne -2$, allora r_1 e r_2 sono sghembe; se k = 0, allora r_1 e r_2 sono incidenti; se k = -2, allora r_1 e r_2 sono parallele disgiunte;

(2)
$$r_3: \begin{cases} x = 2t, \\ y = 2t, \\ z = t + 1, \end{cases} \quad t \in \mathbb{R};$$

(3) $Q = (1, 0, 0); \pi: y - 2z = 0.$

Esercizio 9.5.78. (1) Se $k \neq 2/3$, allora r_1 e r_2 sono sghembe; se k = 2/3, allora r_1 e r_2 sono incidenti; (2) r_1 e r_2 sono ortogonali se e solo se k = 1; (3) π : 2x - y - 2z = -1; $d(\pi, \pi') = 1/3$.

Esercizio 9.5.79. (1) Se $k \neq 0$ e $k \neq -1$, allora r_1 e r_2 sono sghembe; se k = 0, allora r_1 e r_2 sono incidenti; se k = -1, allora r_1 e r_2 sono parallele disgiunte; (2) r_1 e r_2 sono ortogonali se e solo se k = 1/2; (3) $d(r_1, r_2) = \sqrt{6}/3$;

(4)
$$r_3: \begin{cases} x = t, \\ y = -t + 1, \\ z = -t + 1, \end{cases} \quad t \in \mathbb{R}.$$

Esercizio 9.5.80. (1) Se $k \neq 1$, allora r_1 e r_2 sono sghembe; se k = 1, allora r_1 e r_2 sono incidenti; (2) r_1 e r_2 sono ortogonali se e solo se k = 0; (3) π : x + y = 1; (4) π_1 : x - y - z = -1; π_2 : z = 1.

Esercizio 9.5.81. (1) Se $k \neq -1/2$, allora r_1 e r_2 sono sghembe; se k = -1/2, allora r_1 e r_2 sono incidenti; (2) per k = -1/2, allora P = (1/3, 2/3, 0); (3) per k = -1/2, le equazioni parametriche di r_3 sono

$$r_3: \begin{cases} x = 14t + \frac{1}{3}, \\ y = -13t + \frac{2}{3}, & t \in \mathbb{R}. \\ z = -4t, \end{cases}$$

Esercizio 9.5.82. Se $k \neq -3/5$, allora r_1 e r_2 sono sghembe; se k = -3/5, allora r_1 e r_2 sono incidenti; $P \in r_1$ se e solo se k = 1.

Esercizio 9.5.83. (1) Se $k \neq -1$, allora r_1 e r_2 sono sghembe; se k = -1, allora r_1 e r_2 sono incidenti; (2) r_1 e r_2 sono ortogonali se e solo se k = 1/3; (3) se k = -1, allora P = (-2, -3, 3); π : x - y = 1.

Esercizio 9.5.84. (1) Se $k \neq 2$, allora r_1 e r_2 sono sghembe; se k = 2, allora r_1 e r_2 sono parallele disgiunte; (2) π : 4x - y - 2z = 2;

(3) π' : -3y + z = 2.

Esercizio 9.5.85. Se $k \neq -1$, allora r_1 e r_2 sono sghembe; se k = -1, allora r_1 e r_2 sono parallele disgiunte; se k = -1, allora $d(r_1, r_2) = \sqrt{6}$.

Esercizio 9.5.86. Se $k \ne 1$ e $k \ne 5/2$, allora r_1 e r_2 sono sghembe; se k = 1, allora r_1 e r_2 sono parallele disgiunte; se k = 5/2, allora r_1 e r_2 sono incidenti; se k = 1, allora l'equazione cartesiana di π è π : x + 3y + 5z = 0;

se k = 5/2, allora l'equazione cartesiana di π è π : x + 2z = 3.

Esercizio 9.5.87. Se $k \ne 1$ e $k \ne 5/3$, allora r_1 e r_2 sono sghembe; se k = 1 o k = 5/3, allora r_1 e r_2 sono incidenti; r_1 e r_2 sono ortogonali se e solo se k = -5.

Esercizio 9.5.88. Se $k \neq 0$, allora r_1 e r_2 sono sghembe; se k = 0, allora r_1 e r_2 sono incidenti; $d(r_1, r_2) \neq 1$ per ogni $k \in \mathbb{R}$.

Esercizio 9.5.89. (1) Se $k \ne 10$, allora r e π sono incidenti; se k = 10, allora r e π sono disgiunti; (2) r è ortogonale a π se e solo se k = -1; (3) se k = -1, allora P = (-8/11, 2/11, 3/11); (4) se k = 10, allora $d(r, \pi) = 3\sqrt{11}/11$.

Esercizio 9.5.90. (1) Se $k \neq 1/2$, allora $r \in \pi$ sono incidenti; se k = 1/2, allora r è contenuta in π ; (2) r non è ortogonale a π per alcun $k \in \mathbb{R}$; (3) se k = 1/2, allora π : 6x + 2y - 4z = -1.

Esercizio 9.5.91. (1) $r \in \pi$ sono disgiunti per ogni $k \in \mathbb{R}$; (2) r non è ortogonale a π per alcun $k \in \mathbb{R}$; (3) per ogni $k \in \mathbb{R}$, $d(r, \pi) = 2\sqrt{1 + (k-1)^2}/(1 + (k-1)^2)$.

Esercizio 9.5.92. (1) Se $k \neq -2$, allora $r \in \pi$ sono incidenti; se k = -2, allora $r \in \pi$ sono disgiunti; (2) $r \in \pi$ non sono ortogonali per alcun $k \in \mathbb{R}$; (3) per $k = 1, \pi'$: x - 2y + z = 1.

Esercizio 9.5.93. (1) Se $k \neq 0$, allora $r \in \pi$ sono incidenti; se k = 0, allora r è contenuto in π ; (2) per ogni $k \in \mathbb{R} - \{0\}$, P = (1, -1/2, 1/2); (3) Se k = 0,

$$r': \begin{cases} x = t, \\ y = 4t, \\ z = 2t, \end{cases} \quad t \in \mathbb{R}.$$

Esercizio 9.5.94. (1) Se $k \neq 0$, allora $r \in \pi$ sono incidenti;

se k=0, allora r e π sono disgiunti; (2) r e π non sono ortogonali per alcun $k \in \mathbb{R}$; (3) per k=0, $d(r,\pi)=\sqrt{5}/5$.

Esercizio 9.5.95. Se h = 0 e k = -1 allora π_1 e π_2 sono disgiunti; se $h \neq 0$ o $k \neq -1$, allora π_1 e π_2 sono incidenti.

Esercizio 9.5.96. Se h = -2 e k = -1, allora π_1 e π_2 sono disgiunti; se h = 2 e k = 1, allora π_1 e π_2 sono disgiunti; altrimenti, π_1 e π_2 sono incidenti.

Esercizio 9.5.97. Se h=k=-1, allora π_1 e π_2 sono disgiunti; altrimenti, π_1 e π_2 sono incidenti.

Esercizio 9.5.98. Se h = 1 e k = -1, allora r_1 e r_2 sono parallele disgiunte; se $h \ne 1$ e k = -h/2 - 1/2, allora r_1 e r_2 sono incidenti; altrimenti, r_1 e r_2 sono sghembe.

Esercizio 9.5.99. Se h > 0 e $k = \pm \sqrt{1/h}$, allora r_1 e r_2 sono incidenti; altrimenti, r_1 e r_2 sono sghembe.

Esercizio 9.5.100. Se h = k = 1, allora r_1 e r_2 sono parallele disgiunte; se h = 0, allora r_1 e r_2 sono incidenti; se $h \neq 0$, $h \neq 1$ e k = 2 - h, allora r_1 e r_2 sono incidenti:

se $h \neq 0$, $k \neq 1$ e h = 2 - k, allora r_1 e r_2 sono incidenti; altrimenti, r_1 e r_2 sono sphembe.